

IX-NNW2515H

小型スカルロボット 防塵・防滴タイプ アーム長 250mm
上下軸 150mm

■型式項目 IX — NNW2515H — T2

シリーズ — タイプ — ケーブル長 — 対応コントローラ — オプション

防滴対応タイプ

アーム長 250mm / 垂直軸 150mm

5L: 5m (標準)

T2: XSEL-PX/QX

JY: ジョイントケーブル仕様

10L: 10m



※型式項目の内容は 246 ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	軸構成	アーム長 (mm)	モータ 容量 (W)	動作範囲	繰り返し 位置決め 精度 (mm) (注 1)	PTP 動作時 最大 動作速度 (注 2)	標準 サイクルタイム (sec) (注 3)	可搬質量 (kg)		第 3 軸 (上下軸) 押付け力制御範囲 (N)		第 4 軸 許容負荷	
								定格	最大	上限 (注 4)	下限 (注 4)	許容慣性 モーメント (kg・m) ² (注 5)	許容 トルク (N・m)
IX-NNW2515H- ① -T2- ②	1 軸 第1アーム	125	200	±120度	±0.010 (XY)	3191mm/s (合成速度)	0.45	1	3	110.6	21.0	0.015	1.9
	2 軸 第2アーム	125	100	±120度									
	3 軸 垂直軸	—	100	150mm	±0.010	1316mm/s							
	4 軸 回転軸	—	50	±360度	±0.005	1600 度/s							

※上記型式の ① はケーブル長、② はオプションが入ります。

※スカルロボットは 100% の速度・加速度で連続運転は出来ません。
動作可能条件は巻末 -15 の技術資料をご覧下さい。

共通仕様

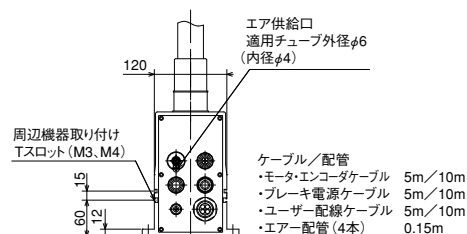
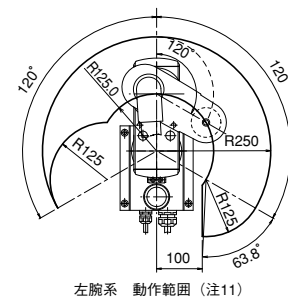
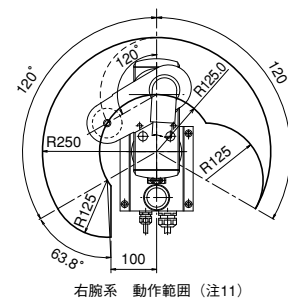
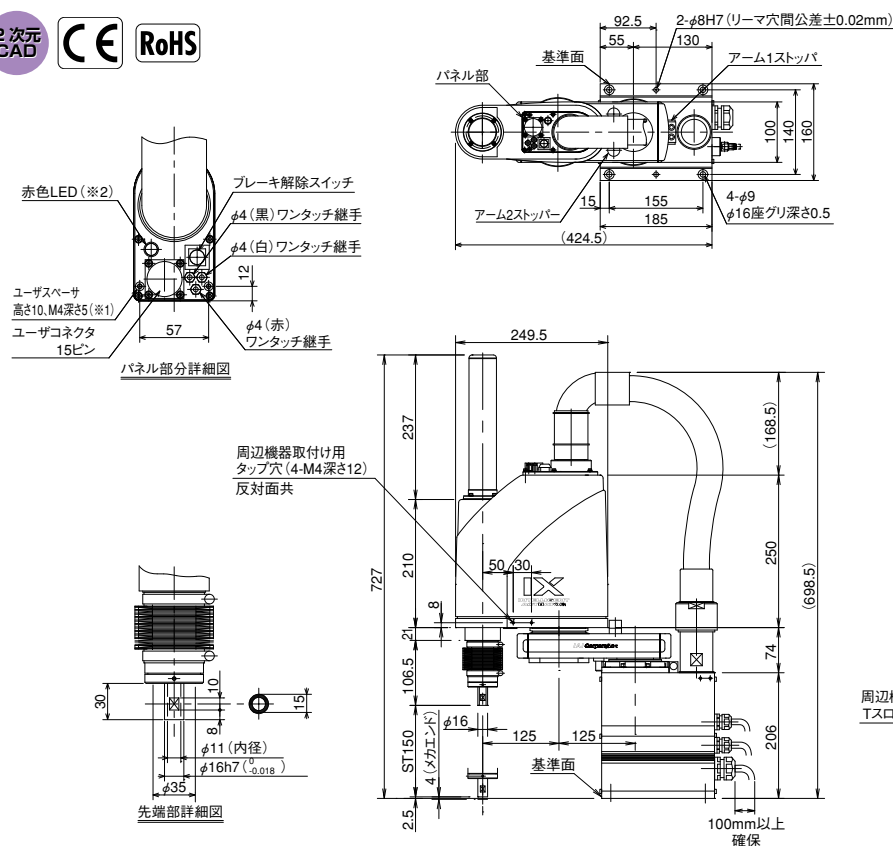
エンコーダ種類	アブソリュート
ユーザー配線	15 芯 AWG26 シールド付き防水コネクタ
ユーザー配管	外径 φ 4 内径 φ 2.5 エアチューブ 3 本 (常時使用圧力 0.8MPa)
アラーム表示灯 (注 6)	赤色 LED 小型表示灯 1 個 (DC24V 供給必要)
ブレーキ解除スイッチ (注 7)	上下軸落下防止用ブレーキ解除スイッチ (DC24V 供給必要)

周囲温度・湿度	温度 0 ~ 40℃ 湿度 20 ~ 85% RH 以下 (結露無きこと)
本体質量	21 kg
対応コントローラ	T2: XSEL-PX/QX
ケーブル長 (注 8)	5L: 5m (標準) 10L: 10m (オプション)
保護構造 (注 9)	IP65 相当
エアバージ圧力 (注 10)	0.3Mpa 以上 (最大 0.6Mpa 以下) (清浄な乾燥エア)

寸法図

CAD 図面がホームページより
ダウンロード出来ます。2 次元
CAD

RoHS



※1: スペーサに加わる外力は軸方向 30N 以下、回転方向 2N・m 以下として下さい。(スペーサ 1 個あたり)
 ※2: お客様がコントローラの I/O 出力より信号をとりユーザー配線内にある LED 端子に DC24V を加える配線処理をする事により LED が動作します。

対応コントローラ仕様

対応 コントローラ	特長	最大 I/O 点数 (入力 / 出力)	電源電圧	掲載頁
XSEL-PX	最大 6 軸対応高出力タイプ	192 点 / 192 点	三相 AC200V	→ P721
XSEL-QX	安全カテゴリ 4 対応タイプ			→ P721



(注 1) ~ (注 11) は 244 ページをご参照下さい。

IX-NNW3515H

小型スカラロボット 防塵・防滴タイプ アーム長 350mm
上下軸 150mm

型式項目	IX	— NNW3515H —	□	— T2 —	□
シリーズ	—	タイプ	ケーブル長	適用コントローラ	オプション
		防滴対応タイプ	5L: 5m (標準)	T2: XSEL-PX/QX	JY: ジョイントケーブル仕様
		アーム長 350mm / 垂直軸 150mm	10L: 10m		



※型式項目の内容は 246 ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	軸構成	アーム長 (mm)	モータ 容量 (W)	動作範囲	繰り返し 位置決め 精度 (mm) (注 1)	PTP 動作時 最大 動作速度 (注 2)	標準 サイクルタイム (sec) (注 3)	可搬質量 (kg)		第 3 軸 (上下軸) 押付け力制御範囲 (N)		第 4 軸 許容負荷	
								定格	最大	上限 (注 4)	下限 (注 4)	許容慣性 モーメント (kg・m) ² (注 5)	許容 トルク (N・m)
IX-NNW3515H- ① -T2- ②	1 軸 第1アーム	225	200	±120度	±0.010 (XY)	4042mm/s (合成速度)	0.47	1	3	110.6	21.0	0.015	1.9
	2 軸 第2アーム	125	100	±135度									
	3 軸 垂直軸	—	100	150mm	±0.010	1316mm/s							
	4 軸 回転軸	—	50	±360度	±0.005	1600 度/s							

※上記型式の ① はケーブル長、② はオプションが入ります。

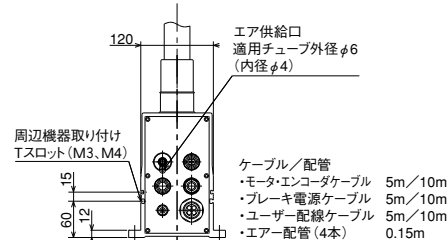
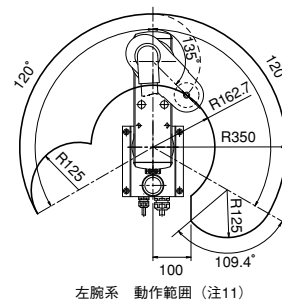
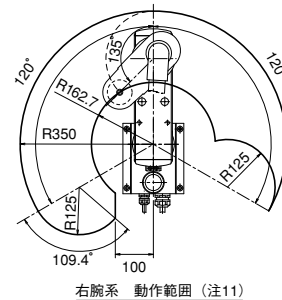
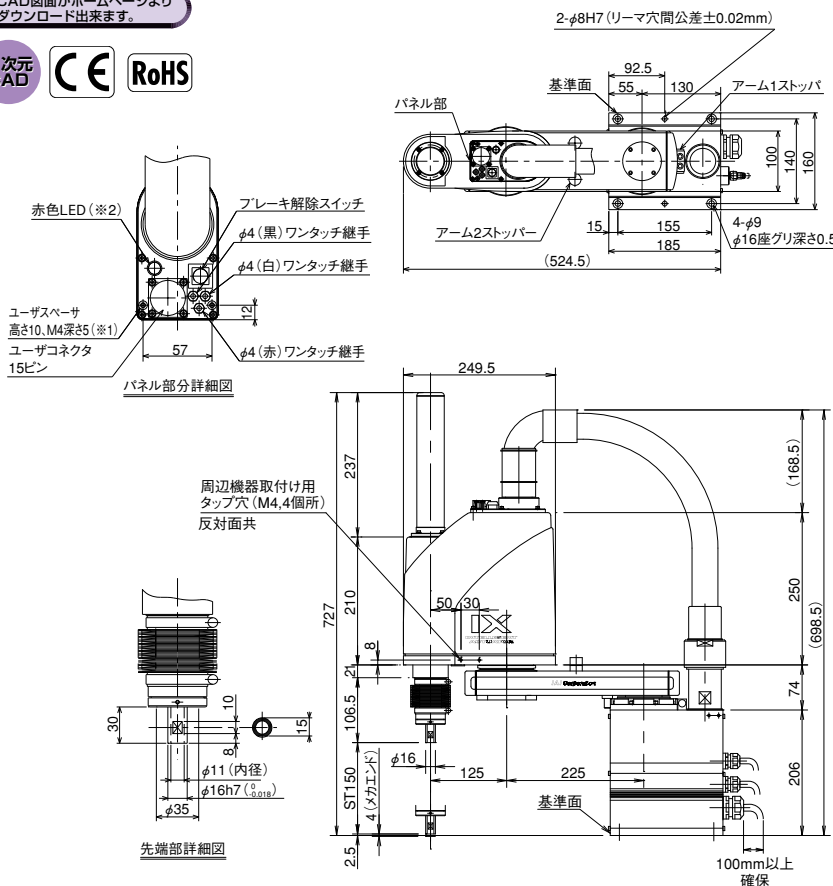
※スカラロボットは 100% の速度・加速度で連続運転は出来ません。
動作可能条件は巻末-15 の技術資料をご覧下さい。

共通仕様

エンコーダ種類	アブソリュート
ユーザー配線	15 芯 AWG26 シールド付き防水コネクタ
ユーザー配管	外径 φ 4 内径 φ 2.5 エアチューブ 3 本 (常時使用圧力 0.8MPa)
アラーム表示灯 (注 6)	赤色 LED 小型表示灯 1 個 (DC24V 供給必要)
ブレーキ解除スイッチ (注 7)	上下軸落下防止用ブレーキ解除スイッチ (DC24V 供給必要)

周囲温度・湿度	温度 0 ~ 40℃ 湿度 20 ~ 85% RH 以下 (結露無きこと)
本体質量	22 kg
適用コントローラ	T2: XSEL-PX/QX
ケーブル長 (注 8)	5L: 5m (標準) 10L: 10m (オプション)
保護構造 (注 9)	IP65 相当
エアバージ圧力 (注 10)	0.3Mpa 以上 (最大 0.6Mpa 以下) (清浄な乾燥エア)

寸法図

CAD 図面がホームページより
ダウンロード出来ます。2 次元
CAD

※1: スペサに加わる外力は軸方向30N以下、回転方向2N・m以下として下さい。(スペサ1個あたり)

※2: お客様がコントローラのI/O出力より信号をとりユーザ配線内にあるLED端子にDC24Vを加える配線処理をする事によりLEDが動作します。

適用コントローラ仕様

適用 コントローラ	特長	最大 I/O 点数 (入力 / 出力)	電源電圧	掲載頁
XSEL-PX	最大 6 軸対応高出力タイプ	192点 / 192点	三相 AC200V	→ P.721
XSEL-QX	安全カテゴリ 4 対応タイプ			→ P.721



(注 1) ~ (注 11) は 244 ページをご参照下さい。

IX-NNW50 □ □ H

中型スカルロボット 防塵・防滴タイプ アーム長 500mm
上下軸 200mm (300mm)

■型式項目 IX — — — T2 —

シリーズ — タイプ — ケーブル長 — 対応コントローラ — オプション

NNW5020H: アーム長 500mm / 垂直軸 200mm
NNW5030H: アーム長 500mm / 垂直軸 300mm
5L: 5m (標準) 10L: 10m
T2: XSEL-PX/QX
JY: ジョイントケーブル仕様



※型式項目の内容は 246 ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	軸構成	アーム長 (mm)	モータ 容量 (W)	動作範囲	繰返し 位置決め 精度 (mm) (注 1)	PTP 動作時 最大 動作速度 (sec) (注 2)	標準 サイクルタイム (sec) (注 3)	可搬質量 (kg)		第 3 軸 (上下軸) 押付け力制御範囲 (N)		第 4 軸 許容負荷	
								定格	最大	上限 (注 4)	下限 (注 4)	許容慣性 モーメント (kg・m) ² (注 5)	許容 トルク (N・m)
IX-NNW5020H- ① -T2- ② [IX-NNW5030H- ① -T2- ②]	1 軸 第1アーム	250	400	±120度	±0.010 (XY)	6381mm/s (合成速度)	0.43						
	2 軸 第2アーム	250	200	±145度									
	3 軸 垂直軸	—	200	200mm [300mm]	±0.010	1473mm/s		2	10	180.0	93.0	0.06	3.7
	4 軸 回転軸	—	100	±360度	±0.005	1857度/s							

※上記型式の ① はケーブル長、② はオプションが入ります。

※ [] 内は垂直軸が 300mm 仕様の型式の場合です。その他のスペック・仕様は垂直軸 200mm も 300mm も共通です。

※スカルロボットは 100% の速度・加速度で連続運転は出来ません。
動作可能条件は巻末 -15 の技術資料をご覧下さい。

共通仕様

エンコーダ種類	アブソリュート
ユーザー配線	23 芯 AWG26 シールド付き防水コネクタ
ユーザー配管	外径φ6 内径φ4 エアチューブ 2 本 (常時使用圧力 0.8MPa) 外径φ4 内径φ2.5 エアチューブ 2 本 (常時使用圧力 0.8MPa)
アラーム表示灯 (注 6)	赤色 LED 小型表示灯 1 個 (DC24V 供給必要)
ブレーキ解除スイッチ (注 7)	上下軸落下防止用ブレーキ解除スイッチ (DC24V 供給必要)

周囲温度・湿度	温度 0 ~ 40℃ 湿度 20 ~ 85% RH 以下 (結露無きこと)
本体質量	32.5 kg
対応コントローラ	T2: XSEL-PX/QX
ケーブル長 (注 8)	5L: 5m (標準) 10L: 10m (オプション)
保護構造 (注 9)	IP65 相当
エアバージ圧力 (注 10)	0.3Mpa 以上 (最大 0.6Mpa 以下) (清浄な乾燥エア)

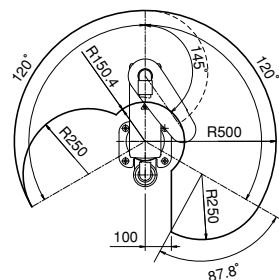
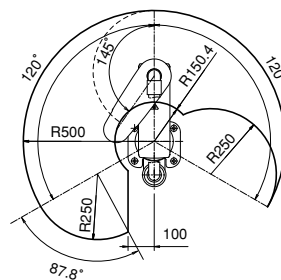
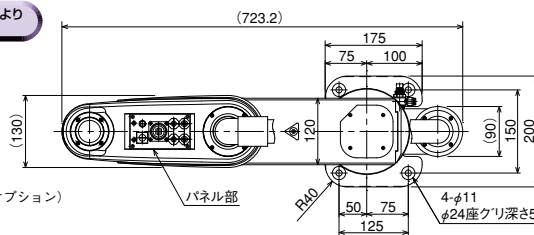
寸法図

CAD 図面がホームページより
ダウンロード出来ます。

2 次元
CAD

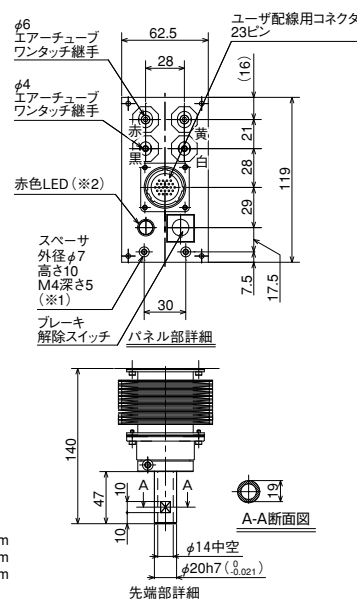
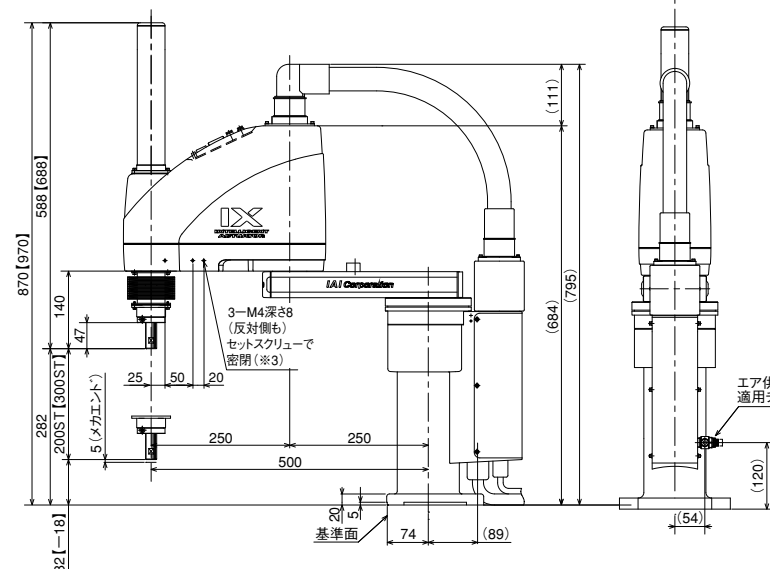


※ [] 内は上下軸 300mm (オプション)
仕様の寸法です。



右腕系 動作範囲 (注 11)

左腕系 動作範囲 (注 11)



※1: スペーサに加わる外力は軸方向 30N 以下、回転方向 2N・m 以下として下さい。(スペーサ 1 個あたり)
※2: お客様がコントローラの I/O 出力より信号をとりユーザー配線内にある LED 端子に DC24V を加える配線
処理をする事により LED が動作します。
※3: 3-M4 深さ 8 はアーム側面を貫通しています。取付けネジが長いと内部機構部品に干渉しますので注意して
下さい。またネジにはシールテープ等を必ず使って密閉して下さい。

ケーブル/配管
・モータ・エンコーダケーブル 5m/10m
・ブレーキ電源ケーブル 5m/10m
・ユーザー配線ケーブル 5m/10m
・エア配管 (4 本) 0.15m

対応コントローラ仕様

対応 コントローラ	特長	最大 I/O 点数 (入力 / 出力)	電源電圧	掲載頁
XSEL-PX	最大 6 軸対応高出力タイプ	192 点 / 192 点	三相 AC200V	→ P721
XSEL-QX	安全カテゴリ対応タイプ			→ P721



(注 1) ~ (注 11) は 244 ページをご参照下さい。

IX-NNW60□□H

中型スカルロボット 防塵・防滴タイプ アーム長 600mm
上下軸 200mm (300mm)



■型式項目	IX	—	□□	—	□	—	T2	—	□
シリーズ	—	タイプ	—	ケーブル長	—	適応コントローラ	—	オプション	—
		NNW6020H: アーム長 600mm / 垂直軸 200mm		5L: 5m (標準) 10L: 10m		T2:XSEL-PX/QX		JY: ジョイントケーブル仕様	
		NNW6030H: アーム長 600mm / 垂直軸 300mm							

※型式項目の内容は 246 ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	軸構成	アーム長 (mm)	モータ 容量 (W)	動作範囲	繰り返し 位置決め 精度 (mm) (注 1)	PTP 動作時 最大 動作速度 (注 2)	標準 サイクルタイム (sec) (注 3)	可搬質量 (kg)		第 3 軸 (上下軸) 押付け力制御範囲 (N)		第 4 軸 許容負荷	
								定格	最大	上限 (注 4)	下限 (注 4)	許容慣性 モーメント (kg・m) ² (注 5)	許容 トルク (N・m)
IX-NNW6020H- ① -T2- ② [IX-NNW6030H- ① -T2- ②]	1 軸 第1アーム	350	400	±120度	±0.010 (XY)	7232mm/s (合成速度)	0.47	2	10	180.0	93.0	0.06	3.7
	2 軸 第2アーム	250	200	±145度									
	3 軸 垂直軸	—	200	200mm [300mm]	±0.010	1473mm/s							
	4 軸 回転軸	—	100	±360度	±0.005	1857度/s							

※上記型式の ① はケーブル長、② はオプションが入ります。

※ [] 内は垂直軸が 300mm 仕様の型式の場合です。その他のスペック・仕様は垂直軸 200mm も 300mm も共通です。

※スカルロボットは 100% の速度・加速度で連続運転は出来ません。
動作可能条件は巻末-15 の技術資料をご覧ください。

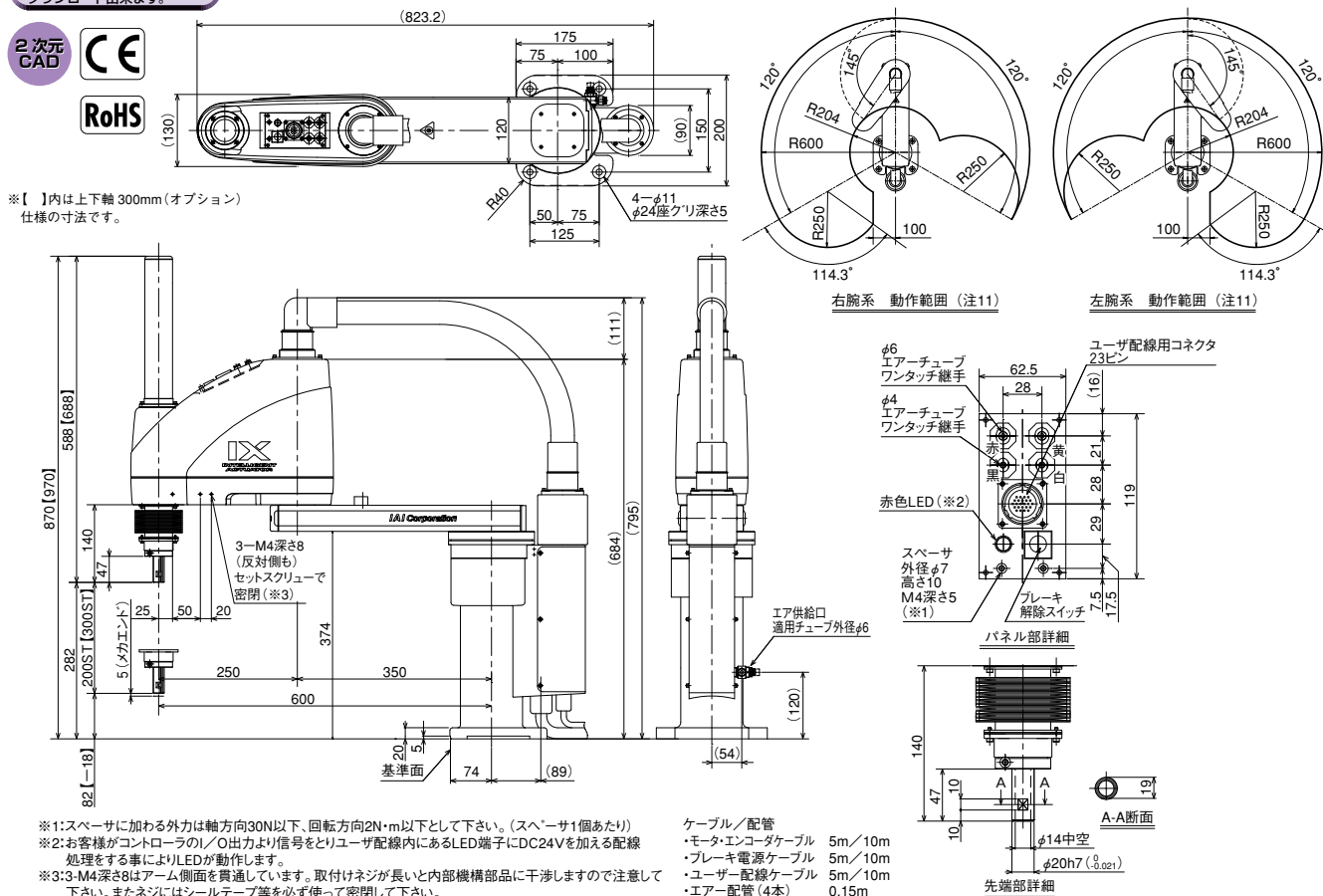
共通仕様

エンコーダ種類	アブソリュート
ユーザー配線	23 芯 AWG26 シールド付き防水コネクタ
ユーザー配管	外径φ6 内径φ4 エアチューブ 2 本 (常時使用圧力 0.8MPa) 外径φ4 内径φ2.5 エアチューブ 2 本 (常時使用圧力 0.8MPa)
アラーム表示灯 (注 6)	赤色 LED 小型表示灯 1 個 (DC24V 供給必要)
ブレーキ解除スイッチ (注 7)	上下軸落下防止用ブレーキ解除スイッチ (DC24V 供給必要)

周囲温度・湿度	温度 0 ~ 40℃ 湿度 20 ~ 85% RH 以下 (結露無きこと)
本体質量	34.5 kg
適応コントローラ	T2: XSEL-PX/QX
ケーブル長 (注 8)	5L: 5m (標準) 10L: 10m (オプション)
保護構造 (注 9)	IP65 相当
エアバージ圧力 (注 10)	0.3Mpa 以上 (最大 0.6Mpa 以下) (清浄な乾燥エア)

寸法図

CAD 図面がホームページより
ダウンロード出来ます。



適応コントローラ仕様

適応 コントローラ	特長	最大 I/O 点数 (入力 / 出力)	電源電圧	掲載頁
XSEL-PX	最大 6 軸対応高出力タイプ	192 点 / 192 点	三相 AC200V	→ P.721
XSEL-QX	安全カテゴリ対応タイプ			→ P.721



(注 1) ~ (注 11) は 244 ページをご参照下さい。

IX-NNW70□□H

大型スカルロボット 防塵・防滴タイプ アーム長 700mm
上下軸 200mm (400mm)**■型式項目**

IX — **T2** —

シリーズ — タイプ — ケーブル長 — 対応コントローラ — オプション

NNW7020H: アーム長 700mm / 垂直軸 200mm
 NNW7040H: アーム長 700mm / 垂直軸 400mm

5L: 5m (標準) 10L: 10m

T2: XSEL-PX/QX

JY: ジョイントケーブル仕様



※型式項目の内容は 246 ページをご参照下さい。

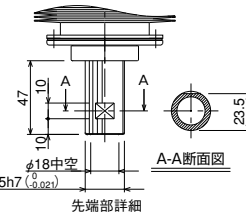
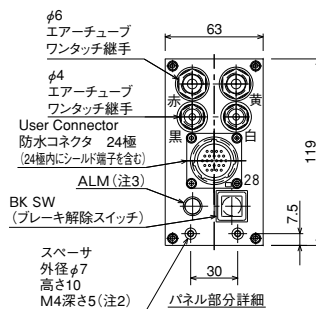
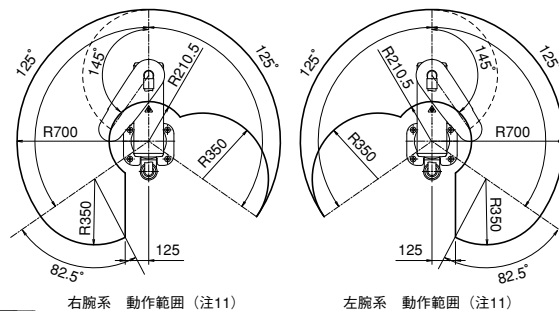
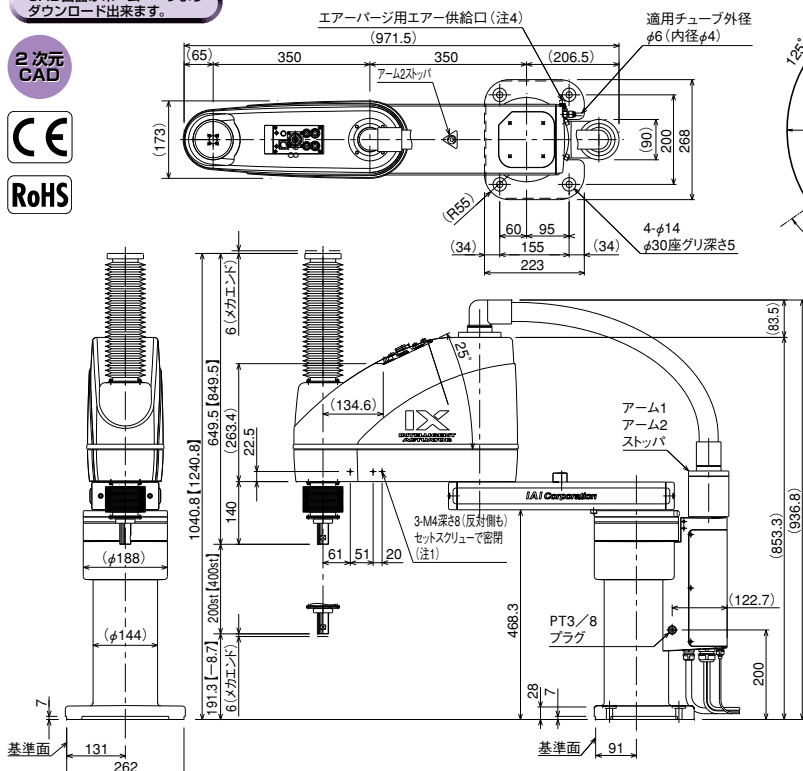
型式 / スペック

型式	軸構成		アーム長 (mm)	モータ 容量 (W)	動作範囲	繰り返し 位置決め 精度 (mm) (注 1)	PTP 動作時 最大 動作速度 (注 2)	標準 サイクルタイム (sec) (注 3)	可搬質量 (kg)		第 3 軸(上下軸) 押付け力制御範囲(N)		第 4 軸 許容負荷	
									定格	最大	上限 (注 4)	下限 (注 4)	許容慣性 モーメント (kg・m) (注 5)	許容 トルク (N・m)
IX-NNW7020H- ① -T2- ② [IX-NNW7040H- ① -T2- ②]	1 軸	第1アーム	350	750	±125度	±0.015 (XY)	7010mm/s (合成速度)	0.45	5	20	304.0	123.0	0.1	11.7
	2 軸	第2アーム	350	400	±145度									
	3 軸	垂直軸	—	400	200mm [400mm]	±0.010	1614mm/s							
	4 軸	回転軸	—	200	±360度	±0.005	1266 度 /s							

※上記型式のはケーブル長、はオプションが入ります。※内は垂直軸が 400mm 仕様の型式の場合です。その他のスペック・仕様は垂直軸 200mm も 400mm も共通です。※スカルロボットは 100% の速度・加速度で連続運転は出来ません。
動作可能条件は巻末-15 の技術資料をご覧下さい。**共通仕様**

エンコーダ種類	アブソリュート
ユーザー配線	23 芯 AWG26 シールド付き防水コネクタ
ユーザー配管	外径φ6 内径φ4 エアチューブ 2 本 (常時使用圧力 0.8MPa) 外径φ4 内径φ2.5 エアチューブ 2 本 (常時使用圧力 0.8MPa)
アラーム表示灯 (注6)	赤色 LED 小型表示灯 1 個 (DC24V 供給必要)
ブレーキ解除スイッチ (注7)	垂直軸落下防止用ブレーキ解除スイッチ (DC24V 供給必要)

周囲温度・湿度	温度 0 ~ 40℃ 湿度 20 ~ 85% RH 以下 (結露無きこと)
本体質量	60 kg
対応コントローラ	T2: XSEL-PX/QX
ケーブル長 (注8)	5L: 5m (標準) 10L: 10m (オプション)
保護構造 (注9)	IP65 相当
エアバージ圧力 (注10)	0.3Mpa 以上 (最大 0.6Mpa 以下) (清浄な乾燥エア)

寸法図※内は上下軸 400mm (オプション) 仕様の寸法です。CAD 図面がホームページより
ダウンロード出来ます。2 次元
CAD

- 注1: 3-M4深さ8は下穴がアーム側面を貫通しています。
 注2: スペーサに加わる外力は軸方向30N以下、回転方向2N・m以下として下さい。
 注3: お客様がコントローラのI/O出力より信号をとりユーザー配線内にあるLED端子にDC24Vを加える配線処理をする事によりLEDが動作します。
 注4: エア供給口は取付け方向を反対にする事が可能です。(PT3/8プラグを外し、継手と入換えることにより)

- ケーブル/配管
- ・モータ・エンコーダケーブル 5m/10m
 - ・ブレーキ電源ケーブル 5m/10m
 - ・ユーザー配線ケーブル 5m/10m
 - ・エア配管 (4本) 0.15m

対応コントローラ仕様

対応 コントローラ	特長	最大 I/O 点数 (入力 / 出力)	電源電圧	掲載頁
XSEL-PX	スカル用標準コントローラ	192点/192点	三相 AC200V	→ P721
XSEL-QX	安全カテゴリ対応タイプ			→ P721



(注 1) ~ (注 11) は 244 ページをご参照下さい。

