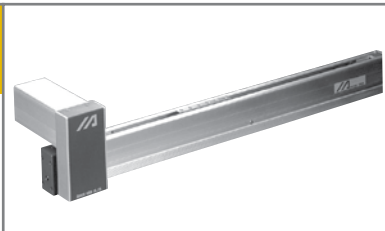


FS-NM-60

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅 40mm 60W

型式項目	FS	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
			11NM: シングルスライダ仕様 12NM: ダブルスライダ仕様	A: アブソリュート I: インクリメンタル	60: 60W	300: 300mm 1000: 1000mm (100mm 毎)	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N: 無し S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定	下記オプション表 参照



※型式項目の内容は17ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量 (注1)		定格推力 (N)
						水平 (kg)	垂直 (kg)	
FS-11NM-①-60-②-③-④-⑤	アブソリュート	60	シングル	300 ~ 1000	1 ~ 1250	2	水平専用	29
FS-12NM-①-60-②-③-④-⑤	インクリメンタル		ダブル			9 (注2)		

※上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③は適応コントローラ、④はケーブル長、⑤はオプションが入ります。

オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレスシート仕様 (スライダ長 200mm)	D1	—	12NM の場合のみ対応 (全長が変更になります。 詳細はお問合せ下さい)
ステンレスシート仕様 (スライダ長 300mm)	D2		
原点逆仕様	NM	→ P112	
モータなし (モータのみなしカバー付)	NQ	—	
モータ位置勝手違い	R	—	
モータ下付き	U	—	

共通仕様

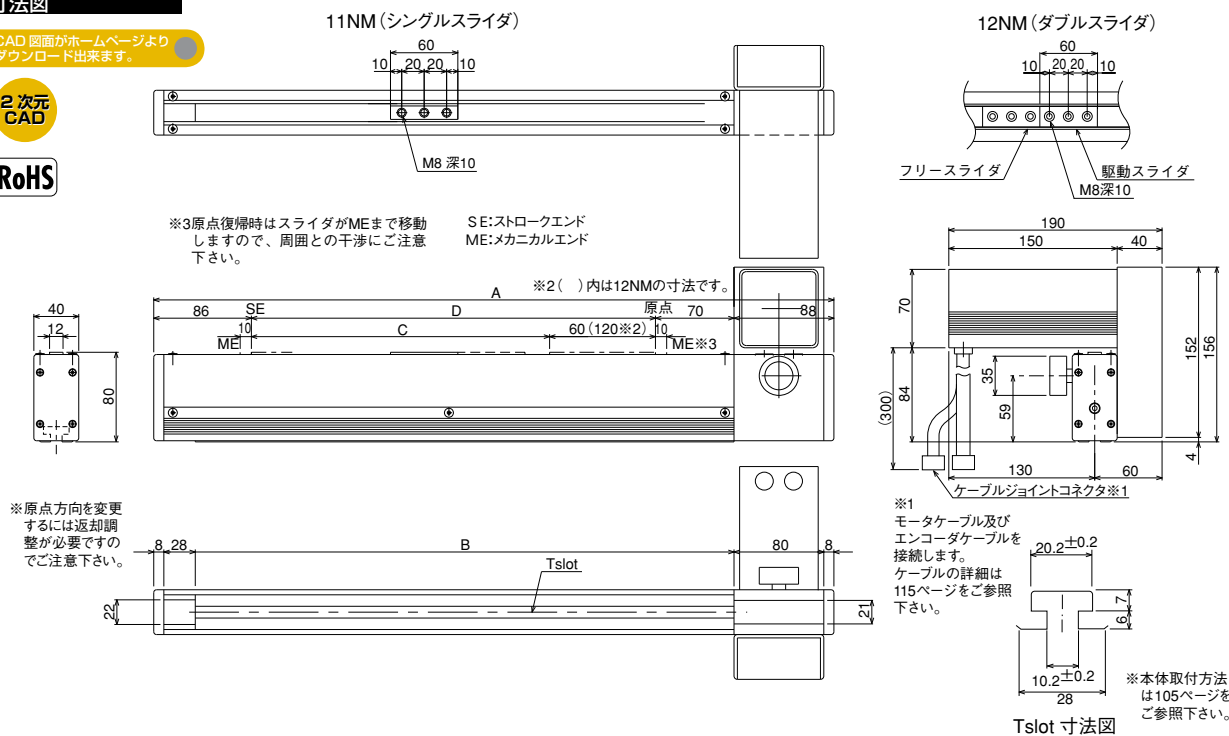
繰り返し位置決め精度	± 0.08mm
駆動方式	タイミングベルト
ロストモーション	0.1mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント	103 ページをご参照下さい
張り出し負荷長	103 ページをご参照下さい
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T1: XSEL-J/K T2: XSEL-P/Q、SSEL、SCON
ケーブル長 (注3)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85%RH 以下 (結露無きこと)

寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

RoHS



FS-11NM-60

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	604	704	804	904	1004	1104	1204	1304
B	480	580	680	780	880	980	1080	1180
C	300	400	500	600	700	800	900	1000
D	360	460	560	660	760	860	960	1060
質量 (kg)	5.0	5.4	5.8	6.2	6.6	7.0	7.4	7.8
可搬質量 (kg)	2							

FS-12NM-60

ストローク	300	400	500	600	700	800	900
A	704	804	904	1004	1104	1204	1304
B	580	680	780	880	980	1080	1180
C	340	440	540	640	740	840	940
D	460	560	660	760	860	960	1060
質量 (kg)	5.7	6.0	6.5	6.9	7.3	7.7	8.1
可搬質量 (kg)	9			7			5

適応コントローラ仕様

適応 コントローラ	最大制御 軸数	接続可能 エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL-P/Q	6 軸	アブソ / インクリ	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
X-SEL-J/K	4 軸			→ P699	
SSEL	2 軸			→ P687	
SCON	1 軸		ポジショナー パルス制御	単相 AC 100/200V	→ P665



ご注意

(注1) 可搬質量は、加速度 0.3G で動作させた時の値です。
(注2) ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。
(注3) ケーブル長さは最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例. X08 = 8m)

FS-NO

単軸ロボット 本体幅 40mm ガイドモジュール

型式項目	FS	0			
シリーズ		タイプ	モータ種類	ストローク	オプション
	11NO: シングルスライダ仕様 12NO: ダブルスライダ仕様		0: モータなし	300: 300mm 1000: 1000mm (100mm 毎)	下記オプション表 参照



※型式項目の内容は17ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量		定格推力 (N)
						水平 (kg)	垂直 (kg)	
FS-11NO-0-①-②	-	-	シングル	300 ~ 1000	-	-	-	-
FS-12NO-0-①-②			ダブル					

※上記型式の①はストローク、②はオプションが入ります。

オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレスシート仕様 (スライダ長 200mm)	D1	-	12NO の場合のみ対応 (全長が変更になります。 詳細はお問合せ下さい)
ステンレスシート仕様 (スライダ長 300mm)	D2		

共通仕様

繰り返し位置決め精度	-
駆動方式	-
ロストモーション	-
静的許容モーメント	巻末-6をご参照下さい
動的許容モーメント	103 ページをご参照下さい
張り出し負荷長	103 ページをご参照下さい
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	-
ケーブル長	-
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85%RH 以下 (結露無きこと)

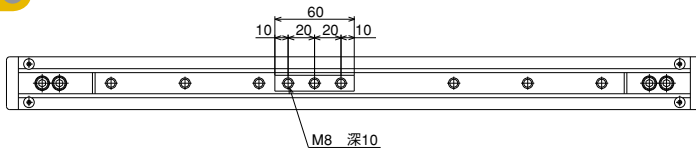
寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

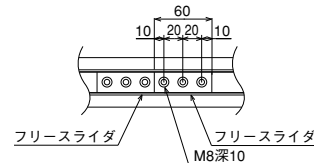
2次元
CAD

RoHS

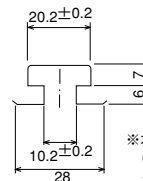
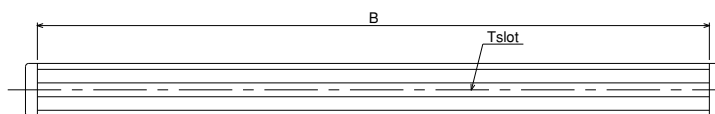
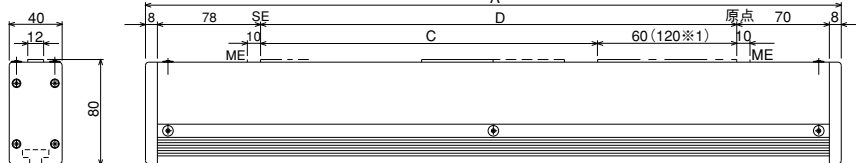
11NO (シングルスライダ)



12NO (ダブルスライダ)

SE: ストロークエンド
ME: メカエンド

※1 () 内は12NOの寸法です



Tslot 寸法図

FS-11NO-0

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	524	624	724	824	924	1024	1124	1224
B	508	608	708	808	908	1008	1108	1208
C	300	400	500	600	700	800	900	1000
D	360	460	560	660	760	860	960	1060
質量 (kg)	2.4	2.8	3.2	3.6	4.1	4.4	4.8	5.2
最高速度 (mm/s)	-							

FS-12NO-0

ストローク	300	400	500	600	700	800	900	1000
A	624	724	824	924	1024	1124	1224	1324
B	608	708	808	908	1008	1108	1208	1308
C	340	440	540	640	740	840	940	1040
D	460	560	660	760	860	960	1060	1160
質量 (kg)	3.1	3.5	3.9	4.3	4.8	5.1	5.5	5.9
最高速度 (mm/s)	-							

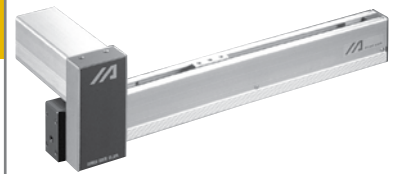
適応コントローラ仕様

適応 コントローラ	最大制御 軸数	接続可能 エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
-	-	-	-	-	-
-	-	-	-	-	-
-	-	-	-	-	-

FS-WM-100

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅
52mm 100W

型式項目	FS	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
シリーズ		11WM: シングルスライダ仕様 12WM: ダブルスライダ仕様	A: アブソリュート仕様 I: インクリメンタル仕様	100: 100W	300: 300mm 2500: 2500mm (100mm 単位)	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N: 無し S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定	下記オプション表 参照



※型式項目の内容は17ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量 (注1)		定格推力 (N)
						水平 (kg)	垂直 (kg)	
FS-11WM-①-100-②-③-④-⑤	アブソリュート インクリメンタル	100	シングル	300 ~ 2500	1 ~ 1250	3	水平専用	49
FS-12WM-①-100-②-③-④-⑤			ダブル			15 (注2)		

※上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③は適応コントローラ、④はケーブル長、⑤はオプションが入ります。

オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレス仕様 (スライダ長 200mm)	D1	—	12WM の場合のみ対応 (全長が変更になります。 詳細はお問合せ下さい)
ステンレス仕様 (スライダ長 300mm)	D2		
原点逆仕様	NM	→ P112	
モータなし (モータのみなしカバー付)	NQ	—	
モータ位置勝手違い	R	—	
モータ下付き	U	—	

共通仕様

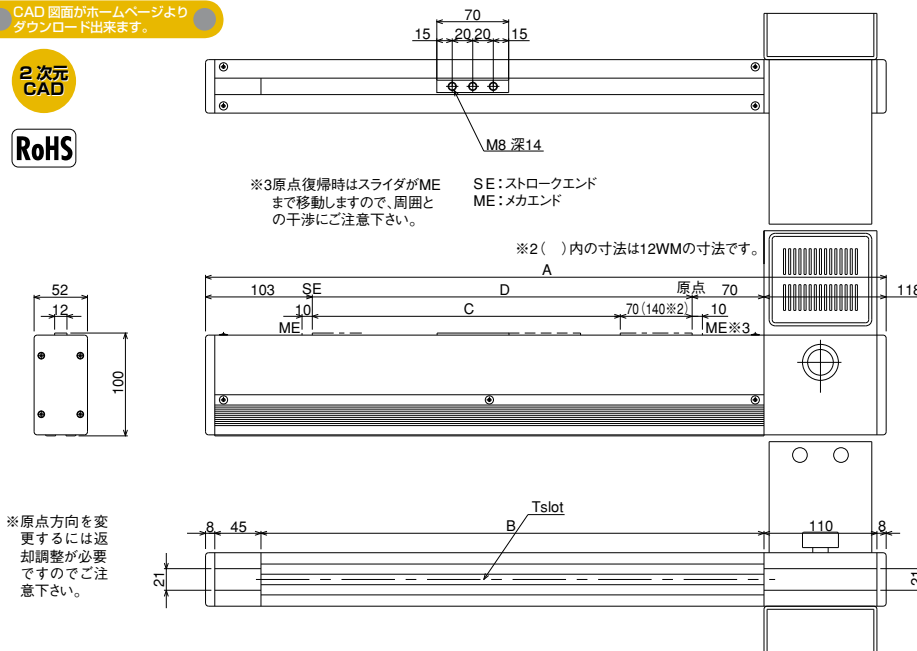
繰返し位置決め精度	± 0.08mm
駆動方式	タイミングベルト
ロストモーション	0.1mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント	103 ページをご参照下さい
張り出し負荷長	103 ページをご参照下さい
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T1: XSEL-J/K T2: XSEL-P/Q、SSEL、SCON
ケーブル長 (注3)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85%RH 以下 (結露無きこと)

寸法図

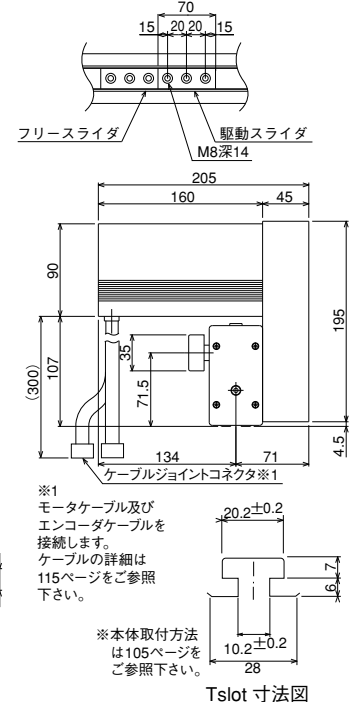
CAD 図面がホームページより
ダウンロード出来ます。2次元
CAD

RoHS

11WM (シングルスライダ)



12WM (ダブルスライダ)



Tslot 寸法図

FS-11WM-100

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	661	761	961	1161	1361	1861	2361	2861
B	490	590	790	990	1190	1690	2190	2690
C	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
D	370	470	670	870	1070	1570	2070	2570
質量 (kg)	8.7	9.3	10.5	11.7	12.9	15.9	18.9	21.9
可搬質量 (kg)	3							

※ストロークは 100mm ごとに用意しております。

FS-12WM-100

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	761	861	1061	1261	1461	1961	2461	2961
B	590	690	890	1090	1290	1790	2290	2790
C	330	430	630	830	1030	1530	2030	2530
D	470	570	770	970	1170	1670	2170	2670
質量 (kg)	9.9	10.5	11.7	12.9	14.1	17.1	20.1	23.1
可搬質量 (kg)	15							

※ストロークは 100mm ごとに用意しております。

適応コントローラ仕様

適応 コントローラ	最大制御 軸数	接続可能 エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL-P/Q	6 軸	アブソ / インクリ	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
X-SEL-J/K	4 軸			→ P699	
SSEL	2 軸			→ P687	
SCON	1 軸		ポジショナー パルス列制御	100/200V	→ P665



ご注意

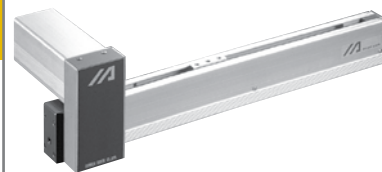
(注1) 可搬質量は、加速度 0.3G で動作させた時の値です。

(注2) ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。

(注3) ケーブル長さは最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例. X08 = 8m)

FS-WM-200

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅 52mm 200W



型式項目	FS	-		-		-	200	-		-		-		-	
シリーズ															
タイプ	11WM: シングルスライダ仕様 12WM: ダブルスライダ仕様														
エンコーダ種類	A: 7パルス型 I: インクリメンタル														
モータ種類	200: 200W														
ストローク	300: 300mm 2500: 2500mm (100mm 毎)														
適応コントローラ	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q														
ケーブル長	N: 無し S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定														
オプション	下記オプション表参照														

※型式項目の内容は17ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量 (注 1)		定格推力 (N)
						水平 (kg)	垂直 (kg)	
FS-11WM-①-200-②-③-④-⑤	アブソリュート	200	シングル	300 ~ 2500	1 ~ 1250	6	水平専用	98
FS-12WM-①-200-②-③-④-⑤	インクリメンタル		ダブル			30 (注 2)		

※上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③は適応コントローラ、④はケーブル長、⑤はオプションが入ります。

オプション

名称	型式	参照頁	備考
ステンレスシート仕様 (スライダ長 200mm)	D1	—	12WM の場合のみ対応 (全長が変更になります。 詳細はお問合わせ下さい)
ステンレスシート仕様 (スライダ長 300mm)	D2		
原点逆仕様	NM	→ P112	
モータなし (モータのみなしカバー付)	NQ	—	
モータ位置勝手違い	R	—	
モータ下付き	U	—	

共通仕様

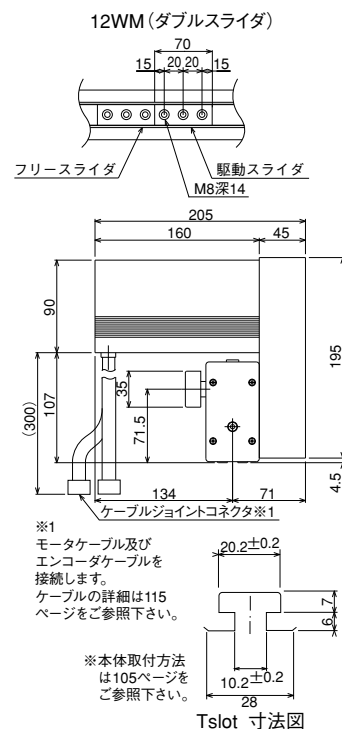
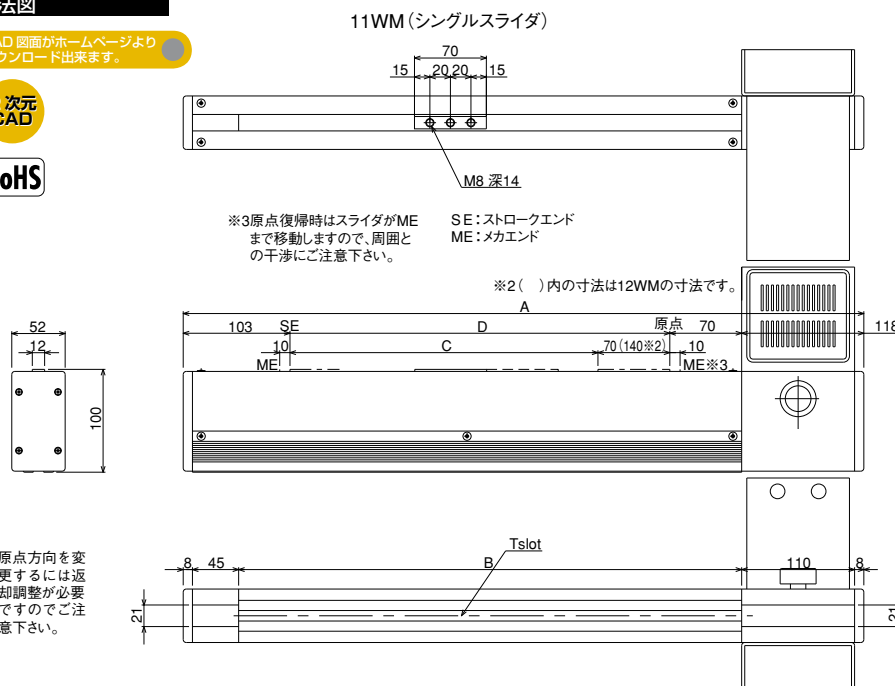
繰り返し位置決め精度	± 0.08mm
駆動方式	タイミングベルト
ロストモーション	0.1mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント	103 ページをご参照下さい
張り出し負荷長	103 ページをご参照下さい
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T1: XSEL-J/K T2: XSEL-P/Q、SSEL、SCON
ケーブル長 (注 3)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85%RH 以下 (結露無きこと)

寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

RoHS



FS-11WM-200

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	661	761	961	1161	1361	1861	2361	2861
B	490	590	790	990	1190	1690	2190	2690
C	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
D	370	470	670	870	1070	1570	2070	2570
質量 (kg)	9.8	10.4	11.6	12.8	14.0	17.0	20.0	23.0
可搬質量 (kg)	6							

※ストロークは 100mm ごとに用意しております。

FS-12WM-200

ストローク	300	400	600	800	1000	1500	2000	2500
A	761	861	1061	1261	1461	1961	2461	2961
B	590	690	890	1090	1290	1790	2290	2790
C	330	430	630	830	1030	1530	2030	2530
D	470	570	770	970	1170	1670	2170	2670
質量 (kg)	11.0	11.6	12.8	14.0	15.2	18.2	21.2	24.2
可搬質量 (kg)	30							22 18

※ストロークは 100mm ごとに用意しております。

適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	接続可能エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL-P/Q	6 軸	アブソ / インクリ	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
X-SEL-J/K	4 軸			単相 AC 100/200V	→ P699
SSEL	2 軸				→ P687
SCON	1 軸		ポジショナー パルス列制御		→ P665



ご注意

(注 1) 可搬質量は、加速度 0.3G で動作させた時の値です。

(注 2) ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。

(注 3) ケーブル長さは最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例、X08 = 8m)

FS-LM-400

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅 75mm 400W 高可搬仕様

■型式項目	FS	-		-		-	400	-		-		-		-	
シリーズ															
タイプ	11LM: シングルスライダ仕様 12LM: ダブルスライダ仕様														
エンコーダ種類	A: アブソリュート I: インクリメンタル														
モータ種類	400: 400W														
ストローク	1000: 1000mm S: 3000: 3000mm (100mm 毎)														
適応コントローラ	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q														
ケーブル長	N: 無し S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定														
オプション	下記オプション表 参照														



※型式項目の内容は17ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量 (注1)		定格推力 (N)
						水平 (kg)	垂直 (kg)	
FS-11LM-①-400-②-③-④-⑤	アブソリュート	400	シングル	1000 ~ 3000	1 ~ 1250	15	水平専用	196
FS-12LM-①-400-②-③-④-⑤	インクリメンタル		ダブル			60 (注2)		

※上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③は適応コントローラ、④はケーブル長、⑤はオプションが入ります。

オプション

名称	型式	参照頁	備考
原点逆仕様	NM	→ P112	11LM の場合のみ対応
モータなし (モータのみなしカバー付)	NQ	—	
モータ位置勝手違い	R	—	
モータ下付き	U	—	特注対応となります

共通仕様

繰り返し位置決め精度	± 0.08mm
駆動方式	タイミングベルト
ロストモーション	0.1mm 以下
静的許容モーメント	巻末-6 をご参照下さい
動的許容モーメント	103 ページをご参照下さい
張り出し負荷長	103 ページをご参照下さい
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T1: XSEL-J/K T2: XSEL-P/Q、SSEL、SCON
ケーブル長 (注3)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85%RH 以下 (結露無きこと)

寸法図

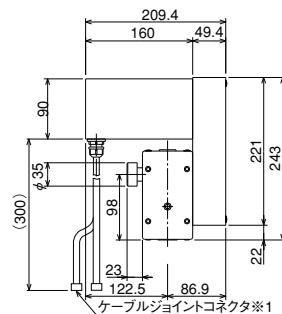
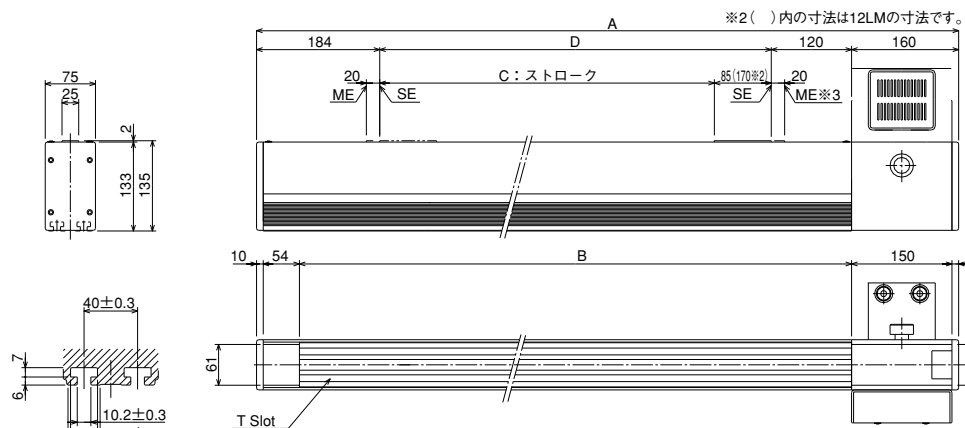
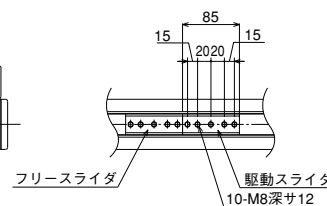
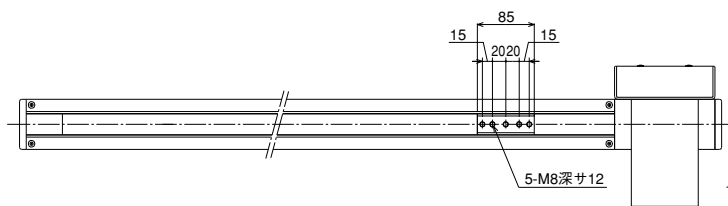
CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2 次元 CAD

RoHS

11LM (シングルスライダ)

12LM (ダブルスライダ)



※1 モータケーブル及びエンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は115ページをご参照ください。

SE: ストロークエンド

ME: メカエンド

※3 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので、周囲との干渉にご注意下さい。

Tslot 寸法図

※本体取付方法は105ページをご参照下さい。

FS-11LM-400

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1549	2049	2549	3049	3549
B	1325	1825	2325	2825	3325
C	1000	1500	2000	2500	3000
D	1085	1585	2085	2585	3085
質量 (kg)	28	34	40	47	53
可搬質量 (kg)	15				

※ストロークは 1000 ~ 3000mm まで 100mm ピッチでご用意しております。

A ~ D 寸法はストロークが 100mm 長くなる毎に同様に 100mm 毎長くなります。

FS-12LM-400

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1649	2149	2649	3149	3649
B	1425	1925	2425	2925	3425
C	1015	1515	2015	2515	3015
D	1185	1685	2185	2685	3185
質量 (kg)	31	37	43	49	56
可搬質量 (kg)	60	44	36	28	

適応コントローラ仕様

適応 コントローラ	最大制御 軸数	接続可能 エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL-P/Q	6 軸	アブソ / インクリ	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
X-SEL-J/K	4 軸			単相 AC	→ P699
SSEL	2 軸			100/200V	→ P687
SCON	1 軸			単相 AC 200V	→ P665
			ポジション パルス列制御		



ご注意

(注1) 可搬質量は、加速度 0.3G で動作させた時の値です。

(注2) ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。

(注3) ケーブル長さは最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例. X08 = 8m)

FS-HM-400

単軸ロボット 薄型ベルトタイプ 本体幅 75mm 400W
高速仕様

■型式項目	FS	-	-	-	400	-	-	-	-	-
シリーズ										
タイプ	11HM: シングルスライダ仕様 12HM: ダブルスライダ仕様									
エンコーダ種類	A: アブソリュート I: インクリメンタル									
モータ種類	400: 400W									
ストローク	1000: 1000mm S: 3000: 3000mm (100mm 毎)									
適応コントローラ	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q									
ケーブル長	N: 無し S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定									
オプション	下記オプション表 参照									



※型式項目の内容は17ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量 (注1)		定格推力 (N)
						水平 (kg)	垂直 (kg)	
FS-11HM-①-400-②-③-④-⑤	アブソリュート	400	シングル	1000 ~ 3000	1 ~ 2000	10	水平専用	127
FS-12HM-①-400-②-③-④-⑤	インクリメンタル		ダブル			40 (注2)		

※上記型式の①はエンコーダ種類、②はストローク、③は適応コントローラ、④はケーブル長、⑤はオプションが入ります。

オプション

名称	型式	参照頁	備考
原点逆仕様	NM	→ P112	11HM の場合のみ対応
モータなし (モータのみなしカバー付)	NQ	—	
モータ位置勝手違い	R	—	
モータ下付き	U	—	特注対応となります

共通仕様

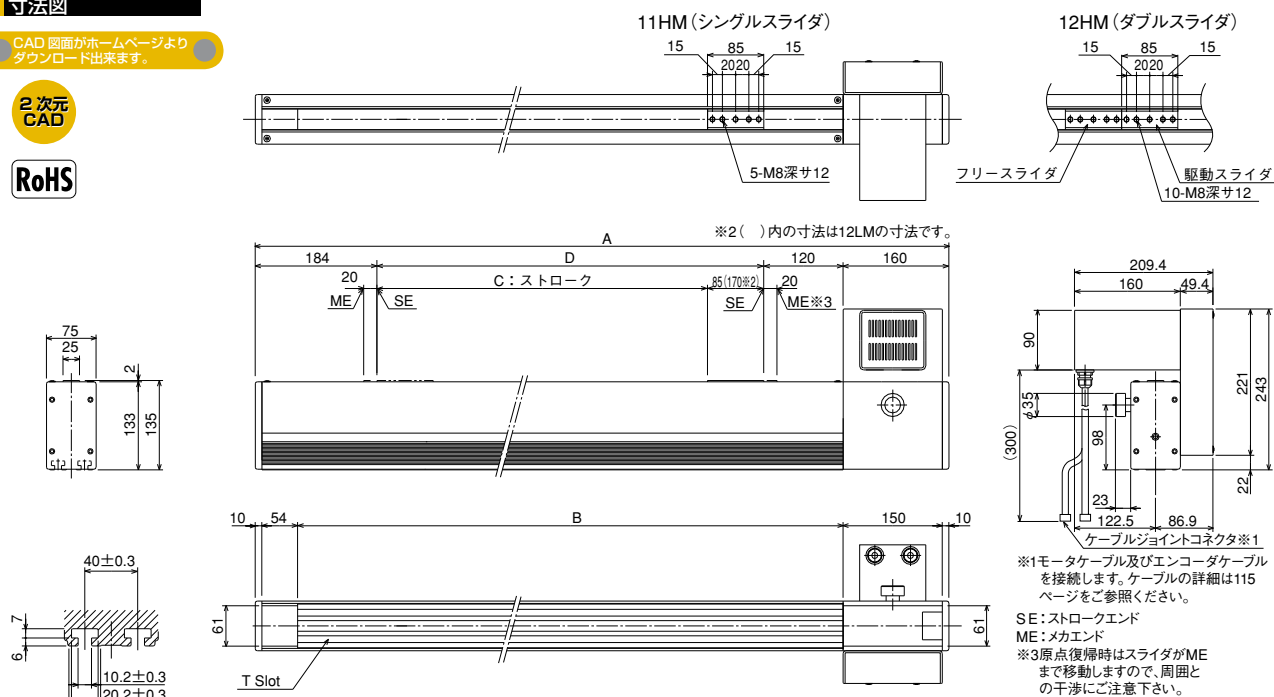
繰り返し位置決め精度	± 0.08mm
駆動方式	タイミングベルト
ロストモーション	0.1mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント	103 ページをご参照下さい
張り出し負荷長	103 ページをご参照下さい
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T1: XSEL-J/K T2: XSEL-P/Q, SSEL, SCON
ケーブル長 (注3)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85%RH 以下 (結露無きこと)

寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元
CAD

RoHS



Tslot 寸法図

※本体取付方法は105ページをご参照下さい。

FS-11HM-400

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1549	2049	2549	3049	3549
B	1325	1825	2325	2825	3325
C	1000	1500	2000	2500	3000
D	1085	1585	2085	2585	3085
質量 (kg)	28	34	40	47	53
可搬質量 (kg)	10				

FS-12HM-400

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1649	2149	2649	3149	3649
B	1425	1925	2425	2925	3425
C	1015	1515	2015	2515	3015
D	1185	1685	2185	2685	3185
質量 (kg)	31	37	43	49	56
可搬質量 (kg)	40				

※ストロークは1000 ~ 3000mmまで100mmピッチでご用意しております。
A ~ D寸法はストロークが100mm長くなる毎に同様に100mm毎長くなります。

適応コントローラ仕様

適応 コントローラ	最大制御 軸数	接続可能 エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
X-SEL-P/Q	6軸	アブソ / インクリ	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
X-SEL-J/K	4軸			単相 AC	→ P699
SSEL	2軸			100/200V	→ P687
SCON	1軸			単相 AC 200V	→ P665
			ポジション パルス列制御		



ご注意

(注1) 可搬質量は、加速度 0.3G で動作させた時の値です。
(注2) ストロークが長くなると、可搬質量は低下しますのでご注意ください。(ストローク別の可搬質量は上記表参照)。
(注3) ケーブル長さは最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。
(例. X08 = 8m)

FS-LO

単軸ロボット 本体幅 75mm ガイドモジュール



型式項目	FS	-	0	-	
シリーズ		タイプ	モータ種類	ストローク	
	11LO: シングルスライダ仕様	0: モータなし	1000: 1000mm		
	12LO: ダブルスライダ仕様		3000: 3000mm		
			(100mm 毎)		

※型式項目の内容は17ページをご参照下さい。

型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	モータ出力 (W)	スライダ	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量		定格推力 (N)
						水平 (kg)	垂直 (kg)	
FS-11LO-0- 	-	-	シングル	1000 ~ 3000	-	-	-	-
FS-12LO-0- 			ダブル					

※上記型式のはストロークが入ります。

オプション

名称	型式	参照頁	備考

共通仕様

繰り返し位置決め精度	-
駆動方式	-
ロストモーション	-
静的許容モーメント	巻末-6をご参照下さい
動的許容モーメント	103 ページをご参照下さい
張り出し負荷長	103 ページをご参照下さい
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
ケーブル長	-
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85%RH 以下 (結露無きこと)

寸法図

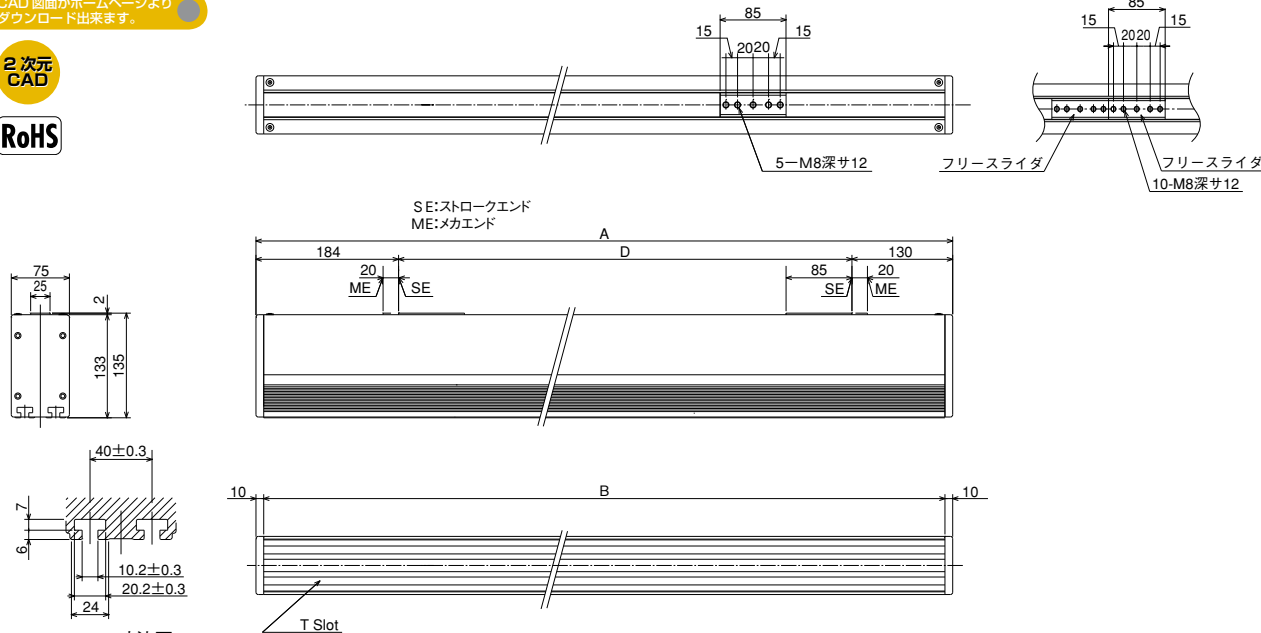
CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元
CAD

RoHS

11LO (シングルスライダ)

12LO (ダブルスライダ)



FS-11LO-0

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1403	1903	2403	2903	3403
B	1379	1879	2379	2879	3379
C	1000	1500	2000	2500	3000
D	1085	1585	2085	2585	3085
質量 (kg)	19	25	31	38	44
可搬質量 (kg)	-				

FS-12LO-0

ストローク	1000	1500	2000	2500	3000
A	1503	2003	2503	3003	3503
B	1479	1979	2479	2979	3479
C	1015	1515	2015	2525	3025
D	1185	1685	2185	2685	3185
質量 (kg)	22	28	34	40	46
可搬質量 (kg)	-				

※ストロークは 1000 ~ 3000mm まで 100mm ピッチでご用意しております。
A ~ D 寸法はストロークが 100mm 長くなる毎に同様に 100mm 延長されます。

適応コントローラ仕様

適応 コントローラ	最大制御 軸数	接続可能 エンコーダ種類	操作方法	電源電圧	掲載頁
-	-	-	-	-	-
-	-	-	-	-	-
-	-	-	-	-	-