

本製品は、標準構成の場合、以下の部品で構成されています。
万が一、型式違いや不足のものがありましたら、お手数ですが、販売店または当社までご連絡ください。

1. 構成品			
番号	品 名	型 式	備 考
1	コントローラ本体	型式銘板の見方、型式の見方参照	
付属品			
2	I/O フラットケーブル	CB-PAC-PIO***	***は、ケーブル長
3	電源コネクタ	FMC1.5/8-ST-3.5 (メカ:フェニックスコンタクト)	推奨電線サイズ AWG16～20 (1.25～0.5mm ²)
4	アブソリュートバッチリ(オフション)	AB-7	簡易アブソリュート対応の場合
5	ファーストステップガイド		
6	取扱説明書 (CD/DVD)		
7	安全ガイド		

2. ティーチング ツール (別売)

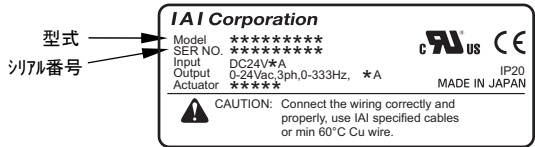
パソコン対応ソフトなどのティーチング ツールは、教示などによるボジション設定、パラメータ設定などセットアップの操作に必要です。いずれかのティーチング ツールをご用意ください。

番号	品 名	型 式
1	ﾊﾞﾂｵﾝ対応ソフト (RS232C 変換ｱﾀﾞﾌﾟﾀ+外部機器通信ﾍﾞｰｽﾞﾙ付き)	RCM-101-MW
2	ﾊﾞﾂｵﾝ対応ソフト (USB 変換ｱﾀﾞﾌﾟﾀ+USB ｹｰﾌﾞﾙ+外部機器通信ﾍﾞｰｽﾞﾙ付き)	RCM-101-USB
3	ﾃﾞｨｰﾅｰﾝｸﾞ ｵｰｸｽ(ｸﾞﾗﾌﾞ ｹﾞﾙﾃﾞｨｰﾅｰﾝｸﾞ)	CON-PTA
4	ﾃﾞｨｰﾅｰﾝｸﾞ ｵｰｸｽ(ﾃﾞｨｯﾄﾞ ﾏﾝｽｲﾝﾃｲﾅｰﾝｸﾞ ｳｯﾁﾊﾞｰ ｹﾞﾙﾃﾞｨｰﾅｰﾝｸﾞ)	CON-PDA
5	ﾃﾞｨｰﾅｰﾝｸﾞ ｵｰｸｽ(ﾃﾞｨｯﾄﾞ ﾏﾝｽｲﾝﾃｲﾅｰﾝｸﾞ + TP ｱﾀﾞﾌﾟﾀ(RCB-LB-TG) ｳｯﾁﾊﾞｰ ｹﾞﾙﾃﾞｨｰﾅｰﾝｸﾞ)	CON-PGA

3. 取扱説明書(CD/DVD)に収録されている本製品関連の取扱説明書

番号	名 称	管理番号
1	PCON-CA コントローラ取扱説明書	MJ0289
2	パソコン対応ソフト RCM-101-MW/RCM-101-USB 取扱説明書	MJ0155
3	タッチパネル「マルチタッチ」 CON-PTA/PDA/PGA 取扱説明書	MJ0295
4	リアル通信【Modbus 版】取扱説明書	MJ0162

4. 型式銘板の見方



パワーコン

PCON-CA

ファーストステップガイド 第3版

このたびは、当社の製品をお買い上げ頂きまして、ありがとうございます。
安全のために、本ファーストステップ® ガイドの他、同梱の安全ガイド および取扱説明書(CD/DVD)に従って、正しくご使用ください。
このファーストステップ® ガイドは、本製品専用にかかれたカリジナルの説明書です。

⚠ 警告： 本装置の取扱いは、同梱の取扱説明書 (CD/DVD) に従って行ってください。取扱説明書 (CD/DVD) は常に確認できるように本コントローラが梱包された装置の近傍に保管してください。

取扱説明書が必要な場合、ファーストステップガイドまたは取扱説明書巻末に記載されている最寄の営業所にご請求ください。

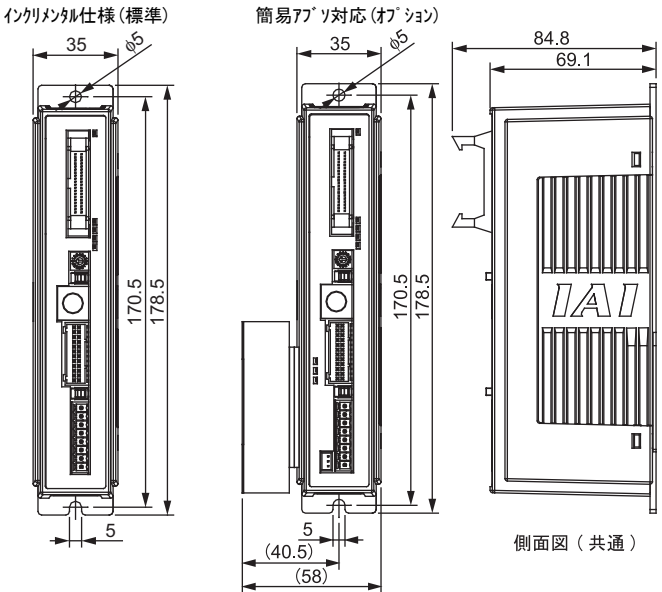
- この取扱説明書の全部または一部を無断で使用・複製することはできません。
- 本文中における会社名・商品名は、各社の商標または登録商標です。

基本仕様

項目			内容	
制御軸数			1 軸	
電源電圧			DC24V ±10%	
負荷電流 (制御側)	RCP2	モータ 種類	20P、28P、28SP	最大 1A
	RCP3		42P、56P	最大 2A
消費電流 含む)	RCP4	モータ 種類	20P、28P、28SP	最大 1A
			42P、56P	高出力設定無効時
			高出力設定有効時	定格 3.5A/最大 4.2A
電磁ブレーキ用電源 (ブレーキ付777シリーズの場合)			DC24V ±10% 0.15A(最大)	
発熱量		RCP2、RCP3	5W	
		RCP4	3W	
突入電流(注1)			8.3A	
瞬時停電耐性			MAX. 500μs	
モータ制御方式			弱め界磁型ベクトル制御	
対応エンコーダ			インクリメンタルエンコーダ 分解能 800pulse/rev	
777シリーズケーブル長			最大 20m	
シリアル通信インターフェース (SIOポート)			RS485 : 1CH(Modbus プロトコル RTU/ASCII 準拠) 速度 : 9.6~230.4Kbps パルス列以外のモードでシリアル通信による制御可能	
外部インターフェース		PIO 仕様	DC24V 専用信号入出力 (NPN/PNP 選択) ……入力最大 16 点、出力最大 16 点 ケーブル長 最大 10m	
		フィールドバス仕様	未対応	
データ設定、入力方法			パルス対応ソフト、タッチパネルタイピング、タイピングボックス	
データ保持メモリー			オンショアメモリー、パルスを不揮発性メモリーへ保存(書き込み回数に制限はありません)	
動作モード			オンショアモード/パルス列制御モード(パラメータ設定による選択)	
オンショアモード動作点数			標準 64 点、最大 512 点(PIO 仕様) (注)位置決め点数は、PIO パルスの選択により変化します。	
パルス列インターフェース		入力パルス	差動方式(ラインドライバ方式) : MAX. 200kpps ケーブル長 最大 10m オープンコレクタ方式 : 対応していません ※ 上位がオープンコレクタ出力の場合、別途 AK-04(オプション)を使用して差動方式に変換してください。	
		指令パルス倍率 (電子ギヤ : A/B)	1/50 < A/B < 50/1 A、B の設定範囲(パラメータに設定) : 1~4096	
		フィードバックパルス出力	なし	
LED 表示(前面パネルに設置)			SV(緑)/ALM(赤) : サボン/ON/アラーム発生 STS0~3 : ステータス表示 RDY(緑)/ALM(赤) : 777の機能正常/777の機能異常(簡易777仕様の場合) 1、0(緑)(赤) : 777の機能ステータス表示(簡易777仕様の場合)	
電磁ブレーキ強制解除スイッチ (前面パネルに設置)			NOM(標準)/BK RLS(強制解除) 切替	
絶縁抵抗			DC500V 10MΩ以上	
感電保護機構			クラス I 基礎絶縁	
冷却方式			自然空冷	
環境		使用周囲温度	0~40℃	
		使用周囲湿度	85%RH 以下(結露無きこと)	
		使用周囲雰囲気	[設置環境の項を参照]	
		保存周囲温度	-20~70℃(パネルを除く)	
		使用高度	1000m 以下	
		保護等級	IP20	
		耐振性	振動数 10~57Hz / 振幅 : 0.075mm 振動数 57~150Hz / 加速度 9.8m/S ² XYZ 各方向 掃引時間 : 10 分 掃引回数 : 10 回	
		重量	250g 以下、簡易777仕様の場合 450g 以下(パネル 190g を含む)	
外形寸法		35W × 178.5H × 68.1D [mm]		

注1 突入電流は電源投入後、約 5msec の間流れます (40°C 時)。
突入電流値は、電源ラインのインピーダンスにより変わりますのでご注意ください。

外形寸法図



設置環境

使用環境は、汚染度2※1または同等の環境で使用することができます。

※1 汚染度2：通常、非導電性の汚損だけが生じるが、結露による一時的な導電性汚損の可能性がある。
(IEC60664-1)

1. 設置環境

次のような場所は避けて設置してください。

- 周囲温度が $0 \sim 40^{\circ}\text{C}$ の範囲を超える場所
- 温度変化が急激で結露するような場所
- 相対湿度が85%RHを超える場所
- 腐食性ガス、可燃性ガスのある場所
- じん埃、塩分、鉄粉が多い場所
- 本体に直接振動や衝撃が伝わる場所
- 日光が直接あたる場所
- 水、油、薬品の飛沫がかかる場所
- 通気孔を塞ぐような場所（設置およびノイズ対策の項参照）

次のような場所で使用する際は、しゃ断対策を十分に行ってください。

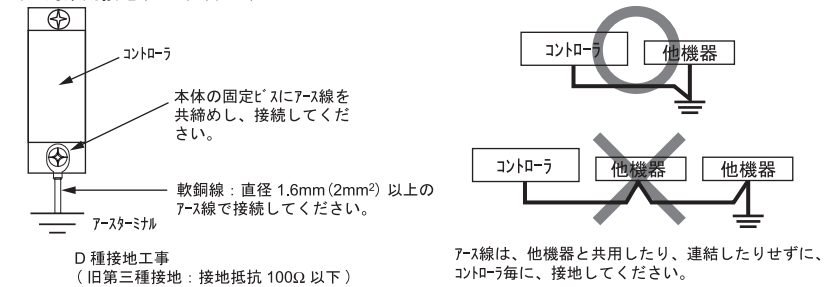
- 静電気などによるノイズが発生する場所
- 強い電界や磁界が生じる場所
- 電源線や動力線が近くを通る場所

2. 保管・保存環境

- 保管・保存環境は設置環境に準じます。特に長期保存の場合は、結露の発生がないよう十分な配慮をしてください。
- 特にご指定のない限り、出荷時に水分吸収剤は同梱してありません。結露が予想される環境での保管の場合、梱包の外側から全体を、あるいは開梱して直接、結露防止処置を施してください。

設置およびノイズ対策

1. ノイズ対策用接地(フレームグラウンド)



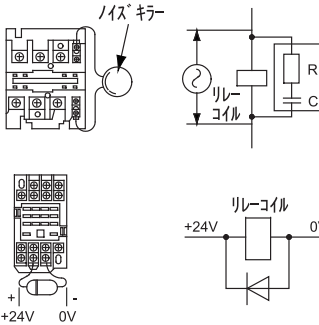
2. 配線方法に関する諸注意

- ① DC24V 電源の配線は、ツイストしてください。
- ② 信号線やエンコーダの配線は、電源線や動力線とは分離してください。

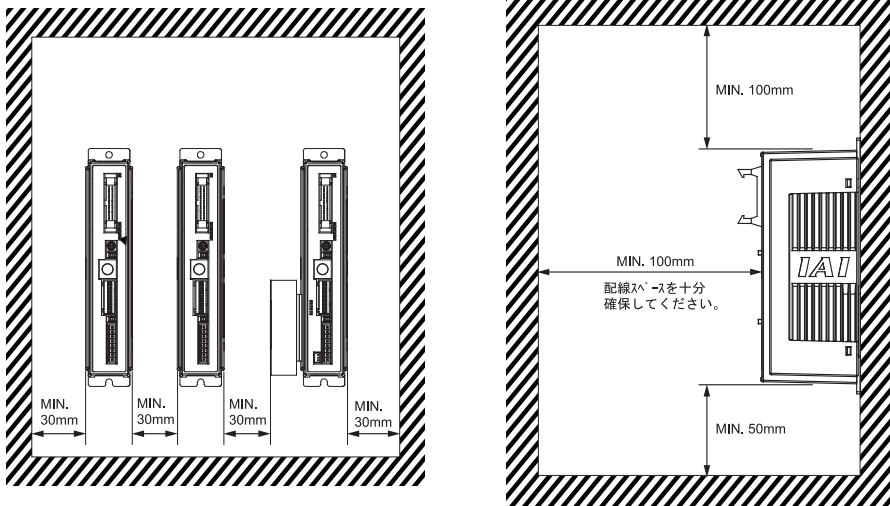
3. ノイズ発生源およびノイズ防止

同一電源路および同一装置内の電源機器には、ノイズ^{*}防止対策を行ってください。

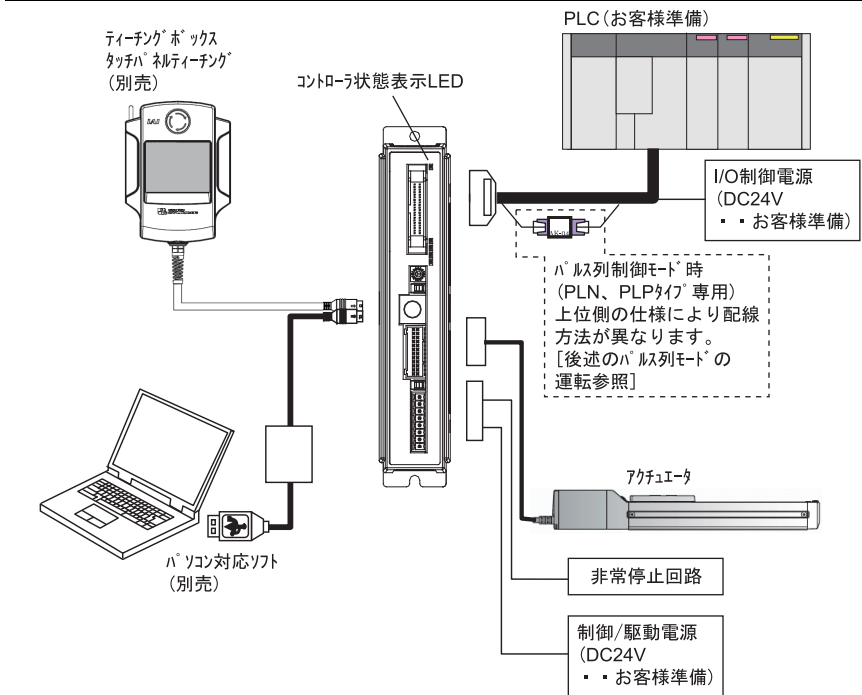
- ノイズ発生源の対策例を示します。
- ① AC リノイドバルブ・マグネットスイッチ・リレー
[処置] コイルと並列にノイズキラーを取付けます。
- ② DC リノイドバルブ・マグネットスイッチ・リレー
[処置] コイルと平行にダクトを取付けます。DC リレーは、
ダクト内蔵型をご使用ください。



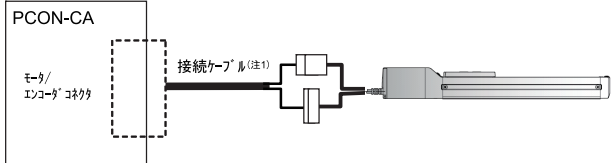
4. 放熱および取付けについて
制御箱の大きさ、コントローラの配置および冷却等を考慮して、コントローラの周囲温度が 40℃ 以下となるように、設計・製作を行ってください。



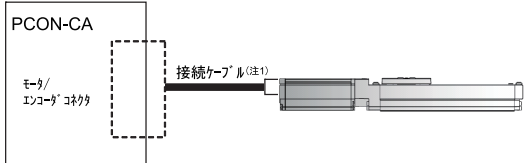
配線図



●RCP2 シリーズ との接続



●RCP3、RCP4 シリーズ* との接続

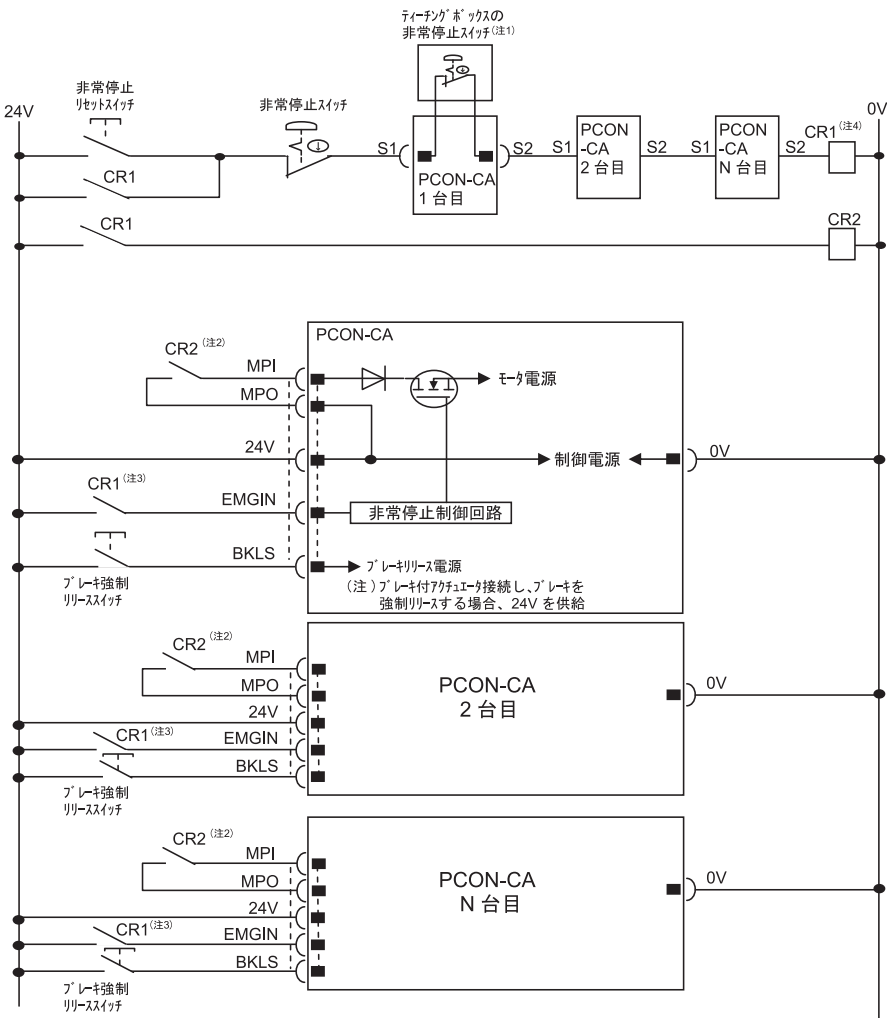


注1 対応接続ケーブル型式 □□□：ケーブル長 例) 030 = 3m

機種	ケーブル	備考
RCP2	CB-PSEP-MPA□□□	※'ットケーブル 0.5～20m まで
RCP3	CB-APSEP-MPA□□□	※'ットケーブル 0.5～20m まで
RCP3	CB-APSEP-MPA□□□-LC	標準ケーブル 0.5～20m まで
RCP4	CB-CA-MPA□□□-RB	※'ットケーブル 0.5～20m まで
RCP4	CB-CA-MPA□□□	標準ケーブル 0.5～20m まで

電源・非常停止回路

お客さまの構築される非常停止回路にティーチングボックスの非常停止スイッチを反映させる場合の回路例です。



注1：ティーチングボックスが接続されていない場合、コントローラ内部でS1とS2が短絡します。

注2：安全がコリ対応などで、モータ駆動源を外部に断する場合は、MPI と MPO 端子間の配線にコネクタなどの接点を接続してください。

注 3：接点 CR1 で ON/OFF する非常停止信号 (EMGIN) の定格は、DC24V、10mA 以下です。

注4：CR1のコイル電流は、0.1A以下のものを選定ください。

注5：電源しや断後、再投入する際、1sec 以上間隔をあげてください。

I/O 信号			
I/O 信号機能説明			
区分	信号略称	信号名称	機能の内容
入力	CSTR	PTP ストップ (スタート信号)	指令ボジション番号で設定されたボジションへ移動を開始します。
	PC1～PC256	指令ボジション No.	移動したいボジションの番号を入力 (バイナリ入力) します。
	BKRL	ブレーキ強制解除	ブレーキを強制的に解除します。
	RMOD	運転モード 切替	コントローラの MODE スイッチが AUTO の時、運転モードを切替えることができます。 (信号 OFF で AUTO、ON で MANU)
	*STP	一時停止	移動中に本信号を OFF すると減速停止します。停止中残りの移動は保留状態で、信号を ON すると移動を再開します。
	RES	リセット	信号 ON でアームのリセットを行います。また一時停止状態 (*STP が OFF) で ON すると、残移動量のキャンセルが可能です。
	SON	サーチ ON	ON の間サーチ ON、OFF の間サーチ OFF となります。
	HOME	原点復帰	信号 ON で原点復帰動作を行います。
	MODE	教示モード	信号 ON で教示モードに移行します。CSTR、JOG+、JOG- が全て OFF、そしてアプチュエータの動作が停止していないと切り替わりません。
	JISL	ジヨグ / インチング 切替	本信号が OFF の時、JOG+、JOG- でジヨグ 動作を行います。 ON の時は JOG+、JOG- でインチング 動作になります。
	JOG+ JOG-	ジヨグ	JISL 信号が OFF の時、JOG+信号の ON イッジ 検出で+方向、JOG-信号で-方向にジヨグ 動作を行います。 それぞれの動作中に OFF イッジ を検出すると減速停止します。 JISL 信号が ON の時は、インチング 動作となります。
	PWRT	現在位置書込み	教示モード 中、書込みボジションを指定して本信号を 26ms 以上 ON すると、現在位置を指定されているボジションに書込みます。
	ST0～ST6	スタート信号	電磁弁モードの時、本信号 ON すると指定されたボジションへ移動します。
	CSTP	強制停止	16ms 以上連続入力でアプチュエータの強制停止を行います。
	TL	トルク制限選択	信号 ON でパラメータに設定した値で、モータにトルク制限をかけます。
DCLR	偏差キャンセル	偏差キャンセルをクリアする信号です。	
出力	PEND/INP	位置決め完了	移動後、位置決め幅の範囲に達すると ON します。PEND は位置決め幅を超えても OFF しません。INP は OFF します。PEND と INP はパラメータで切替えられます。
	PM1～ PM256	完了ボジション No.	位置決め完了後に到達したボジションの番号を出力 (バイナリ出力) します。
	HEND	原点復帰完了	原点復帰が完了すると ON します。 原点が失われない限り ON しています。
	ZONE1 ZONE2	ゾーン	アプチュエータの現在位置が、パラメータの設定範囲内にあると ON します。
	PZONE	ボジションゾーン	ボジション移動時に、アプチュエータの現在位置がボジションデータで設定した範囲に入ると ON します。ZONE1 との併用が可能です。PZONE は設定したボジション No. による運転に限り有効となります。
	RMDS	運転モード 状態出力	運転モード の状態を出力します。コントローラがマニュアルモードのとき ON します。
	*ALM	アラーム	コントローラが正常な状態で ON、アラームになると OFF します。
	ALM1～8	アラームコード	動作解除レベル以上のアラーム発生時、アラーム内容をバイナリコード で出力します。
	MOVE	移動中	アプチュエータが移動中 (原点復帰、押付け動作時を含む) に ON します。
	SV	サーチ ON	サーチ ON 状態の時に ON します。
	*EMGS	非常停止出力	コントローラが非常停止解除状態で ON となり、非常停止状態になると OFF します。(アラームとは無関係です。)
	MODES	教示モード 出力	MODE 信号の入力により、教示モード になると ON します。通常モード になると OFF します。
	WEND	書き込み完了	教示モード 中は OFF で、PWRT 信号による書き込み完了で ON、PWRT 信号が OFF すると本信号も OFF します。
	PE0～PE6	現在位置 No.	電磁弁モードで、目標位置に移動完了後に ON します。
		LS0～LS2	リミットスイッチ出力
*ALML		軽故障出力	マッセルレベルアラームの発生時に出力します。 (パラメータ設定必要)
LOAD (注 1)		負荷出力判定信号	押付け動作時、ボジションデータの “ゾーン+”、“ゾーン-” の範囲内で、“しきい” に設定した電流値を超えた場合に出力されます。 圧入が正常に行われたかどうかの判定に使用します。
TRQS (注 1)		トルクレベル出力	押付け移動中に、障害物などにスリッパ (ロック) が衝突し、モータの電流値がボジションデータの “しきい” に設定した電流値に達した場合に出力されます。
TLR		トルク制限中	トルク制限中にトルクが制限値に達すると ON します。

*は負論理の信号を表しています。コントローに電源が入っている状態では通常 ON、信号出力の際 OFF されます。

(注 1) 高推力アクチエータ(本コントローラは対応していません)専用信号です。それ以外のアクチエータの場合、目安の出力としてお使いください。

各モードごとの信号割付
PIOパターンによるI/Oフラググループの信号割付は次の表のとおりです。本表に従って外部機器(PLC など)と接続を行ってください。

ピン 番号	区分	PIO 機能	パ ラメータ No.25 (PIO パターン) 選択							
			0	1	2	3	4	5	6	
			位置決め モード	教示モード	256 点モード	512 点モード	電磁弁 モード 1	電磁弁 モード 2	パルス列 制御モード	
ピン 番号	入力	位置決め点数	64 点	64 点	256 点	512 点	7 点	3 点	—	
		原点復帰信号	○	○	○	○	○	×	○	
		ジョグ信号	×	○	×	×	×	×	×	
		教示信号 (現在位置書込み)	×	○	×	×	×	×	×	
		ブレーキ解除	○	×	○	○	○	○	○	
	出力	移動中信号	○	○	×	×	×	×	×	
		ゾーン信号	○	△ (注1)	△ (注1)	×	○	○	○	
		ホジションゾーン信号	○	○	○	×	○	○	×	
		1A	24V	P24						
		2A	24V	P24						
3A	—	—							PP	
4A	—	—							/PP	
5A	入力	IN0	PC1	PC1	PC1	PC1	ST0	ST0	SON	
6A		IN1	PC2	PC2	PC2	PC2	ST1	ST1 (JOG+)	RES	
7A		IN2	PC4	PC4	PC4	PC4	ST2	ST2 (注2)	HOME	
8A		IN3	PC8	PC8	PC8	PC8	ST3	—	TL	
9A		IN4	PC16	PC16	PC16	PC16	ST4	—	CSTP	
10A		IN5	PC32	PC32	PC32	PC32	ST5	—	DCLR	
11A		IN6	—	MODE	PC64	PC64	ST6	—	BKRL	
12A		IN7	—	JISL	PC128	P128	—	—	RMOD	
13A		IN8	—	JOG+	—	PC256	—	—	—	
14A		IN9	BKRL	JOG-	BKRL	BKRL	BKRL	BKRL	—	
15A		IN10	RMOD	RMOD	RMOD	RMOD	RMOD	RMOD	—	
16A		IN11	HOME	HOME	HOME	HOME	HOME	—	—	
17A		IN12	*STP	*STP	*STP	*STP	*STP	—	—	
18A		IN13	CSTR	CSTR/ PWRT	CSTR	CSTR	—	—	—	
19A		IN14	RES	RES	RES	RES	RES	RES	—	
20A	IN15	SON	SON	SON	SON	SON	SON	—		
1B	出力	OUT0	PM1 (ALM1)	PM1 (ALM1)	PM1 (ALM1)	PM1 (ALM1)	PE0	LS0	PWR	
2B		OUT1	PM2 (ALM2)	PM2 (ALM2)	PM2 (ALM2)	PM2 (ALM2)	PE1	LS1 (TRQS)	SV	
3B		OUT2	PM4 (ALM4)	PM4 (ALM4)	PM4 (ALM4)	PM4 (ALM4)	PE2	LS2 (注2)	INP	
4B		OUT3	PM8 (ALM8)	PM8 (ALM8)	PM8 (ALM8)	PM8 (ALM8)	PE3	—	HEND	
5B		OUT4	PM16	PM16	PM16	PM16	PE4	—	TLR	
6B		OUT5	PM32	PM32	PM32	PM32	PE5	—	*ALM	
7B		OUT6	MOVE	MOVE	PM64	PM64	PE6	—	*EMGS	
8B		OUT7	ZONE1	MODES	PM128	PM128	ZONE1	ZONE1	RMDS	
9B		OUT8	PZONE/ ZONE2	PZONE/ ZONE1	PZONE/ ZONE1	PM256	PZONE/ ZONE2	PZONE/ ZONE2	ALM1	
10B		OUT9	RMDS	RMDS	RMDS	RMDS	RMDS	RMDS	ALM2	
11B		OUT10	HEND	HEND	HEND	HEND	HEND	HEND	ALM4	
12B		OUT11	PEND	PEND/ WEND	PEND	PEND	PEND	—	ALM8	
13B		OUT12	SV	SV	SV	SV	SV	SV	*ALML	
14B		OUT13	*EMGS	*EMGS	*EMGS	*EMGS	*EMGS	*EMGS	—	
15B		OUT14	*ALM	*ALM	*ALM	*ALM	*ALM	*ALM	ZONE1	
16B	OUT15	LOAD/TRQS *ALML	*ALML	LOAD/TRQS *ALML	LOAD/TRQS *ALML	LOAD/TRQS *ALML	*ALML	ZONE2		
17B	—	—							NP	
18B	—	—							/NP	
19B	0V	N								
20B	0V	N								

(注) 上記記号名の*は、負論理の信号を表します。

PM1～PM8 はアラーム発生時、アラームハッチコート出力信号になります。[詳細は、取扱説明書参照]

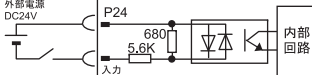
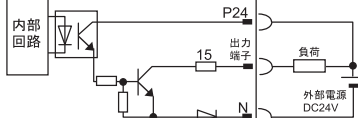
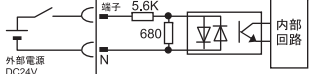
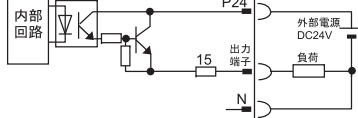
(注 1) パラメータ設定で PZONE と切替え可能です。

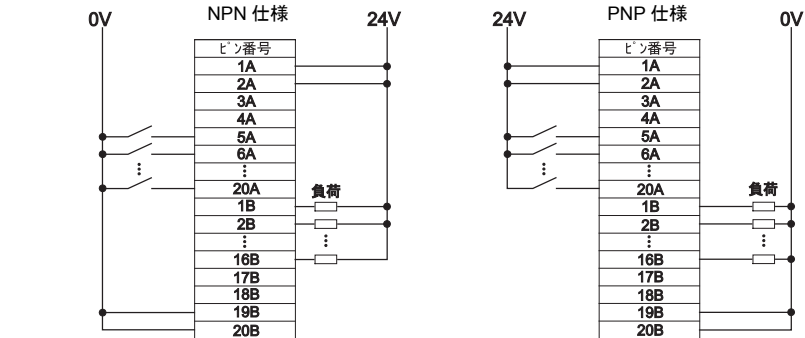
(注 2) 原点復帰前は、無効です。

(参考)負論理の信号

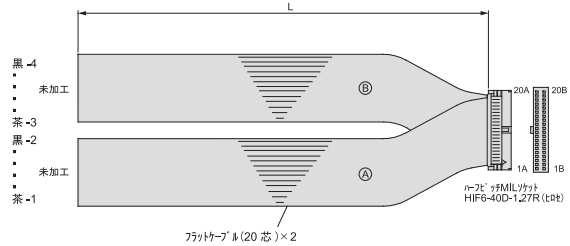
*の付いた信号は負論理の信号を表しています。負論理の信号とは、入力信号は OFF したとき処理され、出力信号は電源が入った状態では通常 ON、信号を出力するとき OFF する信号です。

PIO 入出力インターフェース

	入力部		出力部	
仕様	入力電圧	DC24V ±10%	負荷電圧	DC24V
	入力電流	5mA 1回路	最大負荷電流	50mA/1点
	ON/OFF 電圧	ON 電圧 MIN. DC18V OFF 電圧 MAX. DC6V	漏れ電流	MAX. 2mA/1点
NPN	<div>コントローラ</div> 		<div>コントローラ</div> 	
PNP	<div>コントローラ</div> 		<div>コントローラ</div> 	



I/O ケーブル
型式: CB-PAC-PIO□□□
(□□□はケーブル長L 例.020 = 2m)



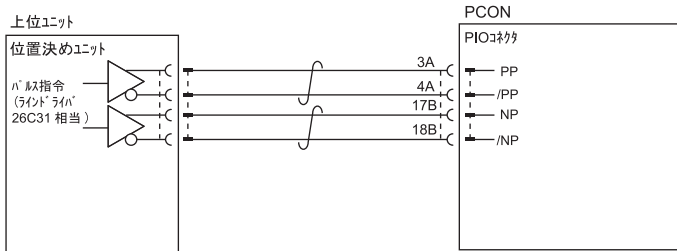
No.	信号名称	ケーブル色	配線	No.	信号名称	ケーブル色	配線
1A	24V	茶-1	フラットケーブル® (圧接) AWG28	1B	OUT0	茶-3	フラットケーブル® (圧接) AWG28
2A	24V	赤-1		2B	OUT1	赤-3	
3A	PP	橙-1		3B	OUT2	橙-3	
4A	/PP	黄-1		4B	OUT3	黄-3	
5A	IN0	緑-1		5B	OUT4	緑-3	
6A	IN1	青-1		6B	OUT5	青-3	
7A	IN2	紫-1		7B	OUT6	紫-3	
8A	IN3	灰-1		8B	OUT7	灰-3	
9A	IN4	白-1		9B	OUT8	白-3	
10A	IN5	黒-1		10B	OUT9	黒-3	
11A	IN6	茶-2		11B	OUT10	茶-4	
12A	IN7	赤-2		12B	OUT11	赤-4	
13A	IN8	橙-2		13B	OUT12	橙-4	
14A	IN9	黄-2		14B	OUT13	黄-4	
15A	IN10	緑-2		15B	OUT14	緑-4	
16A	IN11	青-2		16B	OUT15	青-4	
17A	IN12	紫-2		17B	NP	紫-4	
18A	IN13	灰-2		18B	/NP	灰-4	
19A	IN14	白-2		19B	0V	白-4	
20A	IN15	黒-2		20B	0V	黒-4	

パルス列制御モードの運転 (PLN、PLP タイプ専用機能)

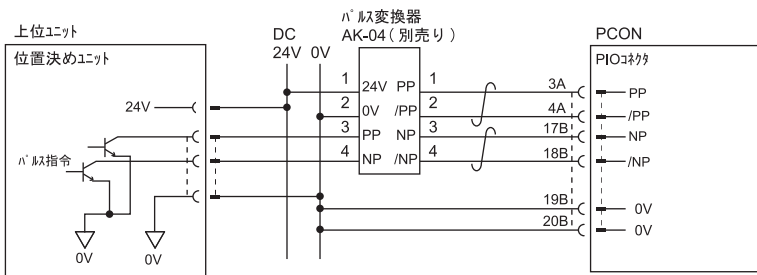
ハ^oルス列入出力インタフェース

区分	信号略称	信号名称	機能の内容
入力	PP、/PP	指令パルス入力	指令パルスを入力します。 入力パルス周波数は、タイプにより異なります。[基本仕様参照]
	NP、/NP		

●上位ユニットが差動方式の場合



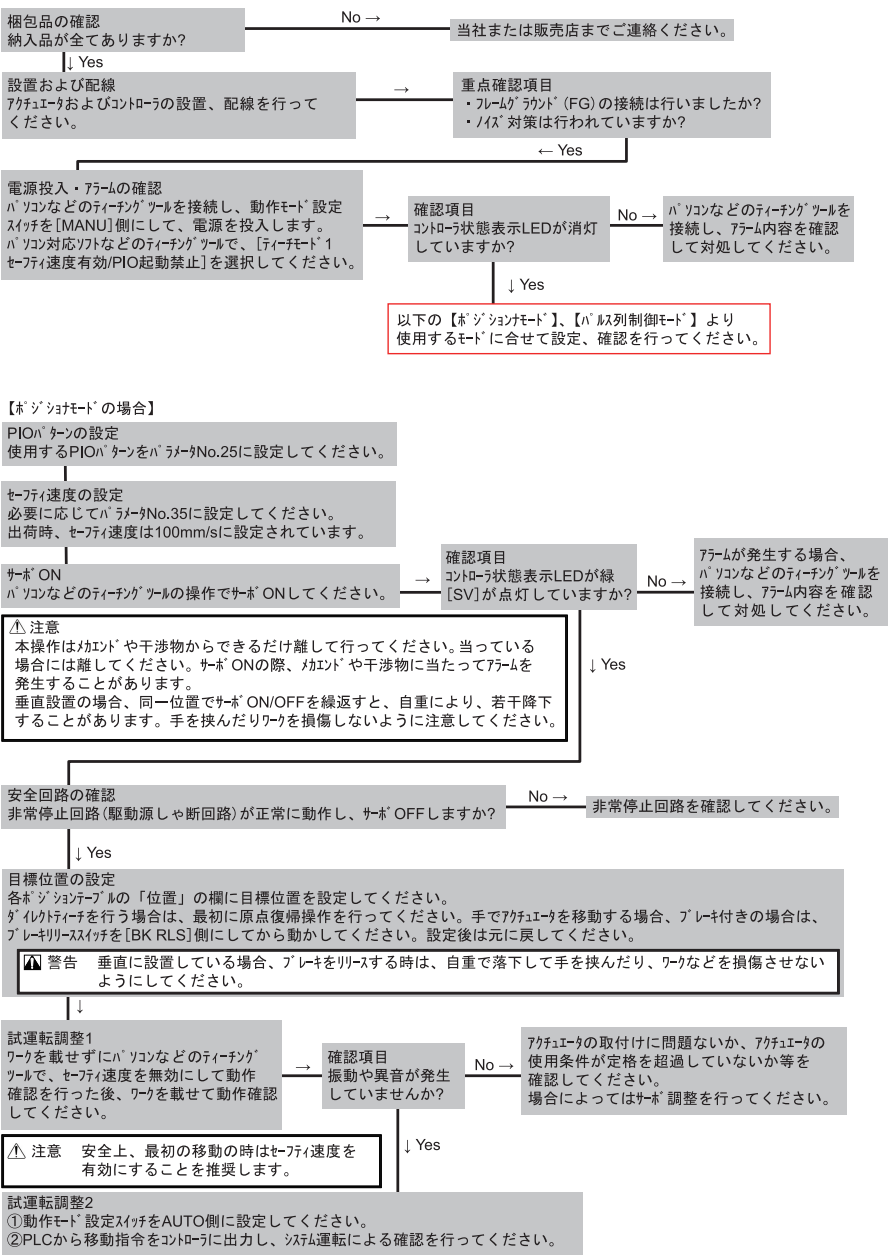
●上位ユニットがオフコネクタ方式の場合 [AK-04 (オプション) が必要]

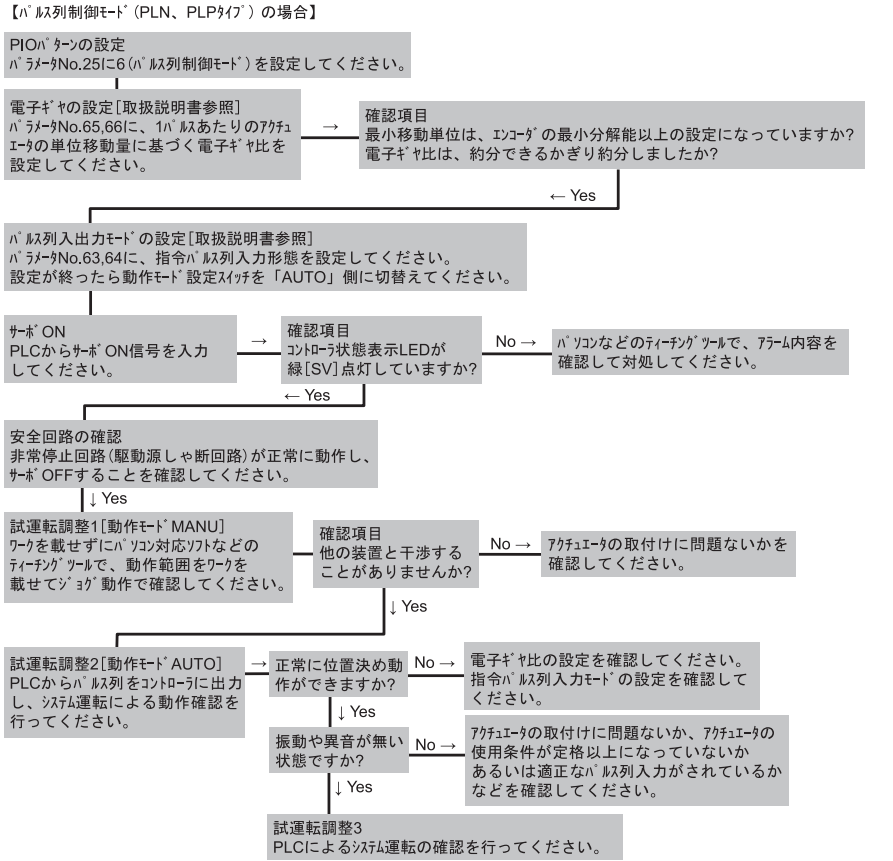


注1: 上位のオフコレクタの出力と、AK-04 は同一電源(0V)を使用してください。

立上げ手順

本製品を初めて使用される場合は、以下の手順を参考にして確認漏れや配線ミスがないよう注意しながら作業を行ってください。本項のパソコンとの表記は、パソコン対応ソフトを表しています。





●異常時の処置

立上げ中によくでるﾌﾗﾐです。以下を参考に処置してください。
これ以外につきましては、取扱説明書を参照してください。

エラーコード	エラー内容	原因および処置
069	リミットロック発振停止検出	リミット機能が停止し、現在時刻データが失われたことを示します。 ディナミックツールから時刻を再設定してください。
0B8	励磁検出エラー	電源投入後の最初のサーボ ON 時、励磁検出を行います。検出が一定時間 (ﾊﾞｰｽﾞ No.29 に設定) を経過しても完了しない状態です。 ①モータ・ｴﾝｺｰﾀﾞケーブルの接続不良、断線 ②ブレーキが解除できていない (ﾌﾞﾚｰ付きの場合)。 ③外力により、モータへの負荷が大きい。 ④ｶﾝﾃﾞに接触している状態で電源を投入した。 ⑤ｱｸﾁｭｴｰﾀの摺動抵抗が大きい。 などの可能性が考えられます。
0E5	ｴﾝｺｰﾀﾞ受信エラー	ｺﾝﾄﾚｰの要求に対してｴﾝｺｰﾀﾞ側から正常なデータが返信されなかったことを示します。ｺﾅｸﾀ部の断線の有無や接続状況を確認してください。周辺機器を電源しゃ断して本ｺﾝﾄﾚｰとｱｸﾁｭｴｰﾀだけを動作させ、エラーが発生しなければノイズの可能性もあります。
0E8	A、B 相断線	ｴﾝｺｰﾀﾞ信号が正常に検出できない状態です。 ｺﾅｸﾀ部の断線や接続状況を確認してください。
0EE	ｱﾌﾞｿﾘｭｰﾄｴﾝｺｰﾀﾞ異常検出 2	ｱﾌﾞｿﾘｭｰﾄｴﾝｺｰﾀﾞ基板が、位置情報を正常に検出できない状態であることを示します。ｱﾌﾞｿﾘｭｰﾄﾃﾞｰﾀﾊﾞｯﾃﾘの電圧が低下しています。PIO のﾊﾞｯﾃﾘﾌﾗﾐ出力を確認し、OFF していればﾊﾞｯﾃﾘを交換してください。交換後、ｱﾌﾞｿﾘｭｰﾄﾘｾｯﾄを行ってください。 ｴﾝｺｰﾀﾞケーブルの接続を確認してください。
20A	ﾄﾞﾗｯﾌﾞ、ｻｰﾎﾞ OFF	ｻｰﾎﾞ OFF の状態で移動指令を行ったことを示します。 ｻｰﾎﾞ ON してから操作してください。

株式会社アイエイアイ

本社・工場	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽 577-1	TEL 054-364-5105 FAX 054-364-2589
東京営業所	〒105-0014 東京都港区芝 3-24-7 芝エクセージビルディング 4F	TEL 03-5419-1601 FAX 03-3455-5707
大阪営業所	〒530-0002 大阪市北区曽根崎新地 2-5-3 堂島 TSS ビル 4F	TEL 06-6457-1171 FAX 06-6457-1185
名古屋営業所	〒460-0008 名古屋市中区栄 5-28-12 名古屋若宮ビル 8F	TEL 052-269-2931 FAX 052-269-2933
盛岡営業所	〒020-0062 岩手県盛岡市長田町 6-7 ｸﾚﾔ21ﾋﾞﾙ 7F	TEL 019-623-9700 FAX 019-623-9701
仙台営業所	〒980-0802 宮城県仙台市青葉区二日町 14-15 アミ・グランデ二日町 4F	TEL 022-723-2031 FAX 022-723-2032
新潟営業所	〒940-0082 新潟県長岡市千歳 3-5-17 センザビル 2F	TEL 0258-31-8320 FAX 0258-31-8321
宇都宮営業所	〒321-0953 栃木県宇都宮市東宿郷 5-1-16 ルーセントビル 3F	TEL 028-614-3651 FAX 028-614-3653
熊谷営業所	〒360-0847 埼玉県熊谷市龍原南 1 丁目 312 番地あかりビル 5F	TEL 048-530-6555 FAX 048-530-6556
茨城営業所	〒300-1207 茨城県牛久市ひたち野東 5-3-2 ひたち野うしく池田ビル 2F	TEL 029-830-8312 FAX 029-830-8313
多摩営業所	〒190-0023 東京都立川市柴崎町 3-14-2BOSEN ビル 2F	TEL 042-522-9881 FAX 042-522-9882
厚木営業所	〒243-0014 神奈川県厚木市旭町 1-10-6 シャンロック石井ビル 3F	TEL 046-226-7131 FAX 046-226-7133
長野営業所	〒390-0877 長野県松本市沢村 2-15-23 昭和開発ビル 2 F	TEL 0263-37-5160 FAX 0263-37-5161
甲府営業所	〒400-0031 山梨県甲府市丸の内 2-12-1 ミサトビル 3 F	TEL 055-230-2626 FAX 055-230-2636
静岡営業所	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽 577-1	TEL 054-364-6293 FAX 054-364-2589
浜松営業所	〒430-0936 静岡県浜松市中区大工町 125 大発地所ﾋﾞﾙﾃﾞｨﾝｸﾞ 7F	TEL 053-459-1780 FAX 053-458-1318
豊田営業所	〒446-0056 愛知県安城市三河安城町 1-9-2 第二東祥ビル 3F	TEL 0566-71-1888 FAX 0566-71-1877
金沢営業所	〒920-0024 石川県金沢市西念 3-1-32 西清ビル A 棟 2F	TEL 076-234-3116 FAX 076-234-3107
京都営業所	〒612-8401 京都市伏見区深草下川原町 22-11 市川ビル 3 F	TEL 075-646-0757 FAX 075-646-0758
兵庫営業所	〒673-0898 兵庫県明石市梅屋町 8 番 34 号大同生命明石ビル 8F	TEL 078-913-6333 FAX 078-913-6339
岡山営業所	〒700-0973 岡山市北区下中野 311-114 OMOITO-ROOT BLD. 101	TEL 086-805-2611 FAX 086-244-6767
広島営業所	〒730-0802 広島市中区本川町 2-1-9 日宝本川町ビル 5F	TEL 082-532-1750 FAX 082-532-1751
松山営業所	〒790-0905 愛媛県松山市椿味 4-9-22 フォーレスト 21 1F	TEL 089-986-8562 FAX 089-986-8563
福岡営業所	〒812-0013 福岡市博多区博多駅東 3-13-21 エフビル WING 7F	TEL 092-415-4466 FAX 092-415-4467
大分出張所	〒870-0823 大分県大分市東大道 1-11-1 タンネンバウム Ⅲ 2F	TEL 097-543-7745 FAX 097-543-7746
熊本営業所	〒862-0954 熊本県熊本市神水 1-38-33 幸山ビル 1F	TEL 096-386-5210 FAX 096-386-5112

お問い合わせ先

アイエイアイ お客様センター エイト

(受付時間) 月～金 24 時間 (月 7：00AM～金 翌朝 7：00AM) 土、日、祝日 9：00AM～5：00PM (年末年始を除く)
フリー コール 0800-888-0088
FAX：0800-888-0099 (通話料無料)

ホームページアドレス <http://www.iai-robot.co.jp>

管理番号：MJ0288-3A